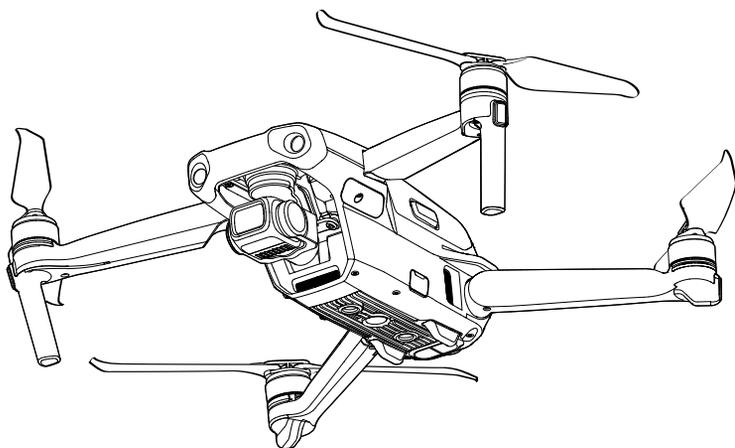


MAVIC AIR 2

Manual de usuario v1.0

2020.05



Búsqueda por palabra clave

Busque palabras clave como "batería" e "instalar" para encontrar un tema. Si utiliza Adobe Acrobat Reader para leer este documento, pulse Ctrl+F en Windows o Comando+F en Mac para iniciar la búsqueda.

Ir a un tema

Ver una lista completa de temas en el índice. Haga clic en un tema para navegar hasta esa sección.

Impresión de este documento

Este documento se puede imprimir en alta resolución.

Uso de este manual

Leyenda



Leer antes del primer vuelo

Lea los siguientes documentos antes de utilizar el DJI™ MAVIC™ Air 2:

1. Contenido del embalaje y Renuncia de responsabilidad y directrices de seguridad
2. Guía de inicio rápido
3. Manual de usuario

Se recomienda ver todos los videotutoriales del sitio web oficial de DJI y leer la renuncia de responsabilidad y directrices de seguridad antes del primer uso. Prepárese para el primer vuelo leyendo la guía de inicio rápido y consulte este manual de usuario para obtener más información.

Videotutoriales

Diríjase a la siguiente dirección o escanee el código QR para ver los videotutoriales del Mavic Air 2 que muestran cómo utilizarlo de forma segura:

<http://www.dji.com/mavic-air-2/video>



Descarga de la aplicación DJI Fly

Asegúrese de usar DJI Fly durante el vuelo. Escanee el código QR de la derecha para descargar la última versión.

La versión para Android de DJI Fly es compatible con Android 6.0 y versiones posteriores. La versión para iOS de DJI Fly es compatible con iOS 10.0.2 y versiones posteriores.



Para aumentar la seguridad, el vuelo se restringe a una altura de 30 m (98.4 ft) y un alcance de 50 m (164 ft) cuando no está conectado o no se inicia sesión en la aplicación durante el vuelo. Esto se aplica a DJI Fly y a todas las aplicaciones compatibles con la aeronave DJI.

Descarga de DJI Assistant 2 para Mavic

Descargue DJI Assistant 2 para Mavic en <http://www.dji.com/mavic-air-2/downloads>.



- La temperatura de funcionamiento de este producto es de -10 a 40 °C. Por lo tanto, no alcanza la temperatura de funcionamiento estándar para usos militares (de -55 a 125 °C) necesaria para soportar una mayor variabilidad ambiental. Utilice el producto correctamente y solo para aquellos usos en los que se cumplan los requisitos del rango de temperatura de funcionamiento de dicha categoría.

Contenido

Uso de este manual	2
Leyenda	2
Leer antes del primer vuelo	2
Videotutoriales	2
Descarga de la aplicación DJI Fly	2
Descarga de DJI Assistant 2 para Mavic	2
Perfil del producto	6
Introducción	6
Preparación de la aeronave	6
Preparación del control remoto	7
Diagrama de la aeronave	8
Diagrama del control remoto	8
Activación del Mavic Air 2	9
Aeronave	11
Modos de vuelo	11
Indicadores de estado de la aeronave	11
Regreso al punto de origen	12
Sistemas de visión y sistema de detección por infrarrojos	16
Modo de Vuelo Inteligente	18
Registrador de vuelo	23
Hélices	23
Batería de Vuelo Inteligente	24
Cámara y estabilizador	28
Control remoto	31
Perfil del control remoto	31
Uso del control remoto	31
Vinculación del control remoto	35
Aplicación DJI Fly	37
Inicio	37
Vista de cámara	38

Vuelo	42
Requisitos del entorno de vuelo	42
Límites de vuelo y Zonas GEO	42
Lista de comprobación previa al vuelo	43
Despegue/aterrizaje automáticos	44
Arranque/parada de los motores	44
Prueba de vuelo	45
Apéndice	47
Especificaciones	47
Calibración de la brújula	50
Actualización del firmware	51
Información posventa	52

Perfil del producto

En esta sección se presenta el Mavic Air 2 y se enumeran los componentes de la aeronave y del control remoto.

Perfil del producto

Introducción

El DJI Mavic Air 2 cuenta con un sistema de detección por infrarrojos y sistemas de visión frontal, trasero e inferior, lo que permite el vuelo estacionario, el vuelo tanto en interiores como al aire libre y el regreso al punto de origen automático. La captura de tomas complejas se logra sin esfuerzo gracias a las tecnologías características de DJI, como la detección de obstáculos y el Sistema avanzado de asistencia al piloto 3.0. Disfrute de los modos de vuelo inteligente como QuickShots, Panorámica y FocusTrack, que incluyen ActiveTrack 3.0, Spotlight 2.0 y Punto de interés 3.0. Con una cámara con estabilización total en 3 ejes y un sensor de 1/2", el Mavic Air 2 graba vídeos 4K a 60 fps y captura fotos de 48 MP. Asimismo, la función Hyperlapse actualizada admite resolución de 8K.

El control remoto incorpora la tecnología de transmisión de largo alcance Ocusync™ 2.0 de DJI. Esta tecnología ofrece un alcance de transmisión máximo de 10 km (6 mi) y permite enviar vídeo desde la aeronave a la aplicación DJI Fly para visualizarlo en un dispositivo móvil en hasta 1080p. El control remoto funciona tanto a 2.4 GHz como a 5.8 GHz, y puede seleccionar el mejor canal de transmisión automáticamente sin ninguna latencia. La aeronave y la cámara se pueden controlar fácilmente con los botones incluidos.

El Mavic Air 2 tiene una velocidad máxima de vuelo de 68 km/h (42 mph) y un tiempo de vuelo máximo de 34 minutos, mientras que el tiempo de funcionamiento máximo del control remoto es de 6 horas.

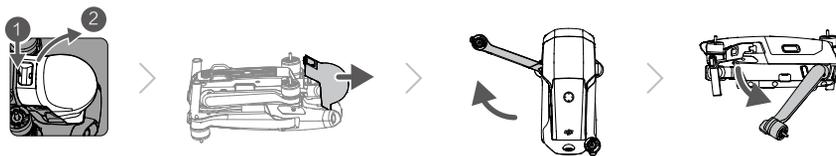


- El tiempo de vuelo máximo se ha probado en un entorno sin viento con un vuelo a velocidad constante de 18 km/h (11 mph) y la velocidad máxima de vuelo se ha probado a la altitud del nivel del mar sin viento. Estos valores son solo de referencia.
- El control remoto puede lograr su alcance de transmisión máximo (FCC) en una zona totalmente abierta, sin interferencias electromagnéticas y a una altitud de unos 120 m (400 ft). El tiempo de funcionamiento máximo se ha probado en un entorno de laboratorio y sin cargar el dispositivo móvil. Este valor es solo de referencia.
- 5.8 GHz no es compatible en algunas regiones. Respete las leyes y regulaciones locales.

Preparación de la aeronave

Los brazos de la aeronave se pliegan antes de embalarla. Siga los siguientes pasos para desplegar la aeronave.

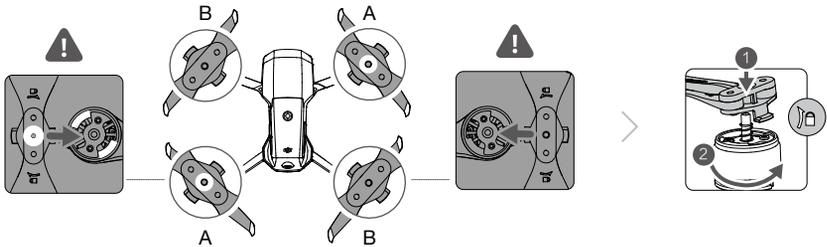
1. Retire el protector del estabilizador de la cámara.
2. Despliegue los brazos delanteros y, después, despliegue los traseros.



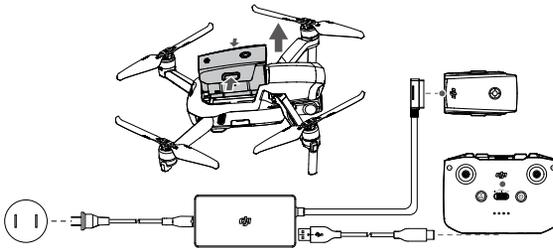
- Coloque el protector del estabilizador cuando no se esté usando.

3. Instalación de las hélices.

Instale las hélices con marcas blancas en los motores con marcas blancas. Presione la hélice hacia abajo sobre los motores y gírela hasta que esté asegurada. Instale las otras hélices en los motores sin marcar. Despliegue las palas de las hélices.



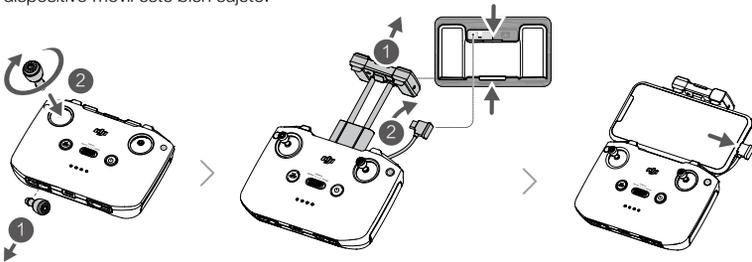
4. Las Baterías de Vuelo Inteligente se ponen en modo hibernación antes de su envío para garantizar la seguridad. Antes del primer uso, utilice el cargador proporcionado para cargar y activar las Baterías de Vuelo Inteligente. La carga completa de una Batería de Vuelo Inteligente tarda aproximadamente 1 hora y 35 minutos.



- ⚠ • Despliegue los brazos delanteros antes de desplegar los brazos traseros.
 • Antes de encender la aeronave, asegúrese de retirar el protector del estabilizador y de que todos los brazos estén desplegados. De lo contrario, el autodiagnóstico de la aeronave puede verse afectado.

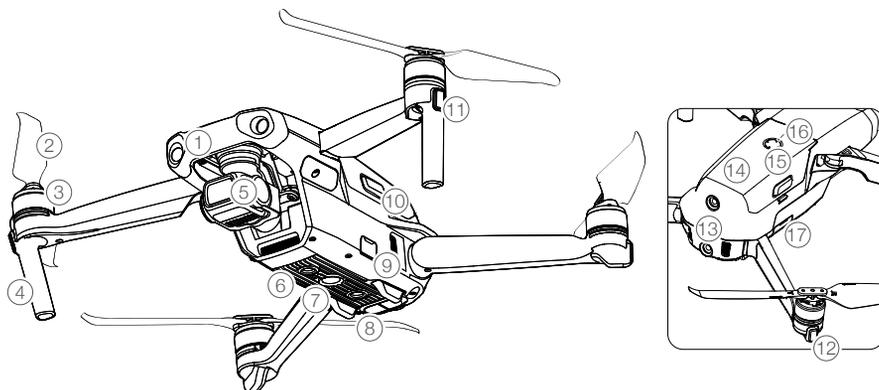
Preparación del control remoto

1. Retire las palancas de control de sus ranuras de almacenamiento en el control remoto y móntelas en su lugar.
2. Extraiga el soporte para el dispositivo móvil. Elija el cable de control remoto apropiado en función del tipo de dispositivo móvil utilizado. El paquete incluye un cable para el conector Lightning, un cable micro-USB y un cable USB-C. Conecte el extremo del cable con el logotipo de teléfono a su dispositivo móvil. Asegúrese de que el dispositivo móvil esté bien sujeto.



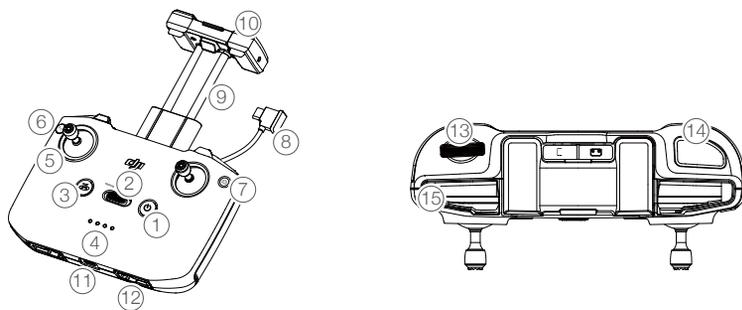
- ⚠ • Si aparece un mensaje de conexión USB al usar un dispositivo móvil Android, seleccione la opción para solamente cargar. De lo contrario, puede producirse un error de conexión.

Diagrama de la aeronave



1. Sistema de visión frontal
2. Hélices
3. Motores
4. Trenes de aterrizaje (antenas integradas)
5. Cámara y estabilizador
6. Sistema de visión inferior
7. Luz auxiliar inferior
8. Sistema de detección por infrarrojos
9. Puerto USB-C
10. Bandas de sujeción de la batería
11. Ledes frontales
12. Indicadores de estado de la aeronave
13. Sistema de visión trasero
14. Batería de Vuelo Inteligente
15. Botón de encendido
16. Ledes de nivel de batería
17. Ranura para tarjeta microSD

Diagrama del control remoto



1. Botón de encendido
Púlselo una vez para comprobar el nivel de batería actual. Púlselo una vez, después otra y manténgalo pulsado para encender o apagar el control remoto.
2. Selector de modo de vuelo
Permite cambiar entre modo Sport, modo Normal y modo Trípode.
3. Botón de detener vuelo/regreso al punto de origen (RPO)
Púlselo una vez para hacer que la aeronave frene y realice vuelo estacionario (solo cuando están disponibles los sistemas de visión y el GPS). Mantenga pulsado el botón para iniciar el RPO. La aeronave regresa al último punto de origen registrado. Pulse de nuevo para cancelar el RPO.

4. Ledes de nivel de batería

Muestra el nivel de batería actual del control remoto.

5. Palancas de control

Utilice las palancas de control para controlar los movimientos de la aeronave. Establezca el modo de control de vuelo en DJI Fly. Las palancas de control se pueden desmontar y almacenar fácilmente.

6. Botón personalizable

Púlselo una vez para encender o apagar las luces auxiliares inferiores. Púlselo dos veces para volver a centrar el estabilizador o para inclinarlo hacia abajo (ajustes predeterminados). El botón se puede configurar en DJI Fly.

7. Cambio entre foto y vídeo

Pulse una vez para cambiar entre los modos de foto y vídeo.

8. Cable del control remoto

Conéctese a un dispositivo móvil para transmitir vídeos a través del cable del control remoto. Seleccione el cable de acuerdo con el dispositivo móvil.

9. Soporte para el dispositivo móvil

Se utiliza para fijar su dispositivo móvil al control remoto de forma segura.

10. Antenas

Transmiten el control de la aeronave y las señales de vídeo inalámbricas.

11. Puerto USB-C

Se utilizan para cargar y conectar el control remoto a un ordenador.

12. Ranura de almacenamiento de las palancas de control

Se utilizan para almacenar las palancas de control.

13. Dial del estabilizador

Controla la inclinación de la cámara.

14. Botón de obturador/grabación

Pulse una vez para tomar una foto o iniciar o detener la grabación.

15. Ranura para dispositivo móvil

Se utiliza para asegurar el dispositivo móvil.

Activación del Mavic Air 2

El Mavic Air 2 requiere activación antes del primer uso. Después de encender la aeronave y el control remoto, siga las instrucciones en pantalla para activar el Mavic Air 2 mediante DJI Fly. Se requiere una conexión a Internet para la activación.

Aeronave

En esta sección se presentan el controlador de vuelo, los sistemas de visión frontal, trasero e inferior y la Batería de Vuelo Inteligente.

Aeronave

El Mavic Air 2 consta de un controlador de vuelo, un sistema de transmisión de vídeo, sistemas de visión, un sistema de detección por infrarrojos, un sistema de propulsión y una Batería de Vuelo Inteligente.

Modos de vuelo

El Mavic Air 2 tiene tres modos de vuelo, más un cuarto modo de vuelo al que la aeronave cambia en ciertas situaciones. Los modos de vuelo se seleccionan a través del selector de modo de vuelo del control remoto.

Modo Normal: la aeronave utiliza el GPS, los sistemas de visión frontal, trasero e inferior y el sistema de detección por infrarrojos para ubicarse por sí sola y estabilizarse. Cuando la señal GPS es fuerte, la aeronave utiliza el GPS para ubicarse por sí sola y estabilizarse. Cuando la señal GPS es débil y las condiciones de iluminación son suficientes, la aeronave utiliza los sistemas de visión para posicionarse por sí sola y estabilizarse. Cuando los sistemas de visión frontal, trasero e inferior están habilitados y las condiciones de iluminación son suficientes, el ángulo de inclinación máximo es de 20° y la velocidad máxima de vuelo es de 12 m/s.

Modo Sport: en modo Sport, la aeronave utiliza el GPS para posicionarse y las respuestas de la aeronave se optimizan para mayor agilidad y rapidez, lo que la hace más sensible a los movimientos de la palanca de control. La velocidad máxima de vuelo es de 19 m/s. La detección de obstáculos está desactivada en modo Sport.

Modo Trípode: el modo Trípode se basa en el modo Normal y la velocidad de vuelo está limitada, lo que hace que la aeronave se mantenga más estable durante la grabación.

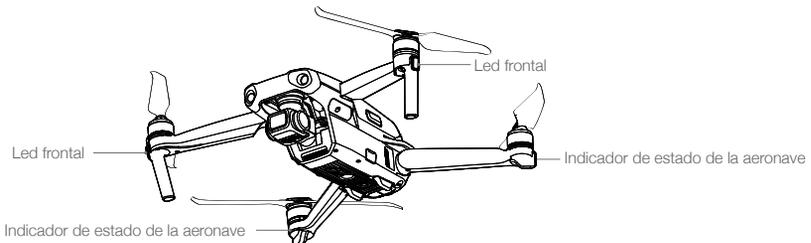
La aeronave cambia automáticamente al modo Atti cuando los sistemas de visión no están disponibles o están desactivados y cuando la señal GPS es débil o la brújula experimenta interferencias. En el modo Atti, el entorno afecta con mayor facilidad a la aeronave. Los factores del entorno, como el viento, pueden provocar un desplazamiento horizontal, lo que puede presentar riesgos, especialmente al volar en espacios limitados.



- Los sistemas de visión frontal y trasero están deshabilitados en el modo Sport, lo que significa que la aeronave no puede detectar de manera automática los obstáculos en su trayectoria.
- La velocidad y la distancia de frenado máximas de la aeronave aumentan significativamente en el modo Sport. En condiciones sin viento es necesaria una distancia mínima de frenado de 30 m.
- La velocidad de descenso aumenta significativamente en el modo Sport. En condiciones sin viento es necesaria una distancia mínima de frenado de 10 m.
- La respuesta de la aeronave aumenta considerablemente en el modo Sport, por lo que un pequeño desplazamiento de la palanca de control en el control remoto hará que la aeronave recorra una larga distancia. Asegúrese de mantener un espacio de maniobra adecuado durante el vuelo.

Indicadores de estado de la aeronave

Mavic Air 2 tiene ledes frontales e indicadores de estado de la aeronave.



Los ledes frontales muestran la orientación de la aeronave y se iluminan en rojo fijo al encender la aeronave para indicar su parte delantera.

Los indicadores de estado de la aeronave comunican el estado del controlador de vuelo. Consulte la tabla siguiente para obtener más información sobre los indicadores de estado de la aeronave.

Estados del indicador de estado de la aeronave

	Color	Acción	Descripción del estado de la aeronave
Estados normales			
	Rojo, verde y amarillo alternativos	Parpadea	Se enciende y realiza pruebas de autodiagnóstico
	Amarillo	Parpadea cuatro veces	Calentando
	Verde	Parpadea lentamente	Con GPS
	Verde	Parpadea dos veces de forma periódica	Con sistemas de visión frontal, trasero e inferior
	Amarillo	Parpadea lentamente	Sin GPS, sistema de visión frontal o sistema de visión inferior
	Verde	Parpadea rápidamente	Frenado
Estados de advertencia			
	Amarillo	Parpadea rápidamente	Pérdida de señal del control remoto
	Rojo	Parpadea lentamente	Batería baja
	Rojo	Parpadea rápidamente	Batería a punto de agotarse
	Rojo	Parpadea	Error de IMU
	Rojo	Fijo	Error crítico
	Parpadea alternativamente en rojo y amarillo	Parpadea rápidamente	Se requiere calibración de la brújula

Regreso al punto de origen

La función Regreso al punto de origen (RPO), si la señal GPS es fuerte, hace que la aeronave regrese al último punto de origen registrado. Hay tres tipos de RPO: RPO inteligente, RPO por batería baja y RPO de seguridad. En esta sección se describen estos tres tipos de RPO en detalle. Si la señal de transmisión de vídeo se pierde durante el vuelo mientras el control remoto aún puede controlar los movimientos de la aeronave, recibirá un aviso para iniciar el RPO. El RPO puede cancelarse.

	GPS	Descripción
Punto de origen		El punto de origen predeterminado es la primera ubicación en la que la aeronave recibió señales GPS intensas (el icono blanco de GPS muestra al menos cuatro barras). El indicador de estado de la aeronave parpadea rápidamente en verde cuando se ha registrado el punto de origen.

RPO inteligente

Si la señal GPS es suficiente, se puede utilizar RPO inteligente para llevar la aeronave de regreso al punto de origen. El RPO inteligente se inicia al tocar  en DJI Fly o al mantener pulsado el botón RPO en el control remoto hasta que suene un pitido. Para salir de RPO inteligente, toque  en DJI Fly o pulse el botón RPO en el control remoto.

El RPO inteligente incluye RPO en línea recta y RPO de ahorro de energía.

Procedimiento de RPO en línea recta:

1. Se registra el punto de origen.
2. Se activa el RPO inteligente.
3. a. Si la aeronave está a más de 20 m del punto de origen al comenzar el procedimiento de RPO, esta ajusta su orientación, asciende a la altitud de RPO preestablecida y luego vuela hacia el punto de origen. Si la altitud actual es más alta que la altitud del RPO, la aeronave vuela al punto de origen a la altitud actual.
- b. Si la aeronave se encuentra a una distancia de entre 5 y 20 m del punto de origen al comenzar el procedimiento de RPO, esta ajusta su orientación y luego vuela hacia el punto de origen a la altitud actual.
- c. Si la aeronave está a menos de 5 m del punto de origen al comenzar el procedimiento de RPO, aterriza de inmediato.
4. Después de llegar al punto de origen, la aeronave aterriza y los motores se detienen.

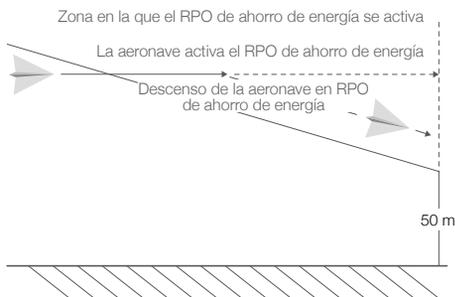


- Si el RPO se activa con DJI Fly y la aeronave está a más de 5 m del punto de origen, se visualizará un mensaje en la aplicación para que los usuarios elijan una opción de aterrizaje.

Procedimiento de RPO de ahorro de energía:

Si durante el RPO en línea recta la distancia y la altitud son muy grandes desde el punto de origen, la aeronave entrará en el RPO de ahorro de energía para ahorrar energía.

El RPO de ahorro de energía se activa automáticamente. La aeronave calcula la mejor distancia y el mejor ángulo (16.7° horizontalmente) y luego vuela hacia el punto de origen. Cuando la aeronave está a una altura de 50 m sobre el punto de origen, esta aterriza y los motores se detienen.



RPO por batería baja

RPO por batería baja se activa cuando la Batería de Vuelo Inteligente se agota hasta un punto que pueda afectar al regreso seguro de la aeronave. Vuelva al punto de origen o aterrice la aeronave de inmediato cuando se le indique.

DJI Fly muestra una advertencia cuando el nivel de batería es bajo. La aeronave regresará automáticamente al punto de origen si no se hace nada después de una cuenta atrás de 10 segundos.

El usuario puede cancelar el procedimiento RPO al pulsar el botón RPO o el botón de detener vuelo en el control remoto. Si se cancela el procedimiento RPO tras recibir una advertencia de nivel de batería bajo, puede que la Batería de Vuelo Inteligente no disponga de la carga suficiente para que la aeronave aterrice de forma segura, de modo que podría sufrir una caída o perderse.

La aeronave aterrizará automáticamente si el nivel de batería actual solo es suficiente para que la aeronave descienda desde la altitud actual. El aterrizaje automático no se puede cancelar pero sí se puede utilizar el control remoto para modificar la dirección de la aeronave durante el proceso de aterrizaje.

RPO de seguridad

Si se ha registrado previamente el punto de origen y la brújula funciona con normalidad, el RPO de seguridad se activará automáticamente si se pierde la señal del control remoto durante más de 11 segundos. La aeronave volará hacia atrás 50 m en su ruta de vuelo original y luego iniciará el RPO en línea recta.

Después de volar 50 m:

1. Si la aeronave está a menos de 20 m del punto de origen, vuela de regreso al punto de origen a la altitud actual.
2. Si la aeronave está a más de 20 m del punto de origen y la altitud actual es mayor que la altitud de RPO preestablecida, vuela de regreso al punto de origen a la altitud actual.
3. Si la aeronave está a más de 20 m del punto de origen y la altitud actual es menor que la altitud de RPO preestablecida, asciende a la altitud de RPO establecida y luego vuela de regreso al punto de origen.

Sistema anticolidión durante RPO

Cuando la aeronave asciende:

1. La aeronave frena al detectar un obstáculo por delante y vuela hacia atrás hasta alcanzar una distancia segura antes de continuar el ascenso.
2. La aeronave frena al detectar un obstáculo por detrás y vuela hacia adelante hasta alcanzar una distancia segura antes de continuar el ascenso.
3. Al detectarse un obstáculo debajo de la aeronave, no se efectúa ninguna operación.

Cuando la aeronave vuela hacia adelante:

1. La aeronave frena al detectar un obstáculo por delante y vuela hacia atrás hasta alcanzar una distancia segura. Asciende hasta que no se detecte ningún obstáculo, continúa ascendiendo otros 5 m y luego sigue volando hacia adelante.
2. Al detectarse un obstáculo por detrás, no se efectúa ninguna operación.
3. La aeronave frena al detectar un obstáculo por debajo y asciende hasta que no se detecte ningún obstáculo antes de volar hacia adelante.



- Durante el RPO, los obstáculos a ambos lados y por encima de la aeronave no se pueden detectar ni evitar.
 - Al ascender en RPO, la aeronave no se puede controlar, excepto al mover las palancas de control para acelerar o desacelerar.
 - La aeronave no puede volver al punto de origen si la señal GPS es débil o nula. Si la señal GPS se vuelve débil o nula después de activarse el RPO, la aeronave realizará un vuelo estacionario durante un momento antes de aterrizar.
-



- Es importante definir una altitud RPO adecuada antes de cada vuelo. Inicie DJI Fly y, a continuación, defina la altitud de RPO.
- La aeronave no puede evitar los obstáculos durante el RPO de seguridad si no están disponibles los sistemas de visión frontal y trasero.
- Durante el RPO, la velocidad y la altitud de la aeronave se pueden controlar usando el control remoto o DJI Fly si la señal del control remoto es normal. Sin embargo, la orientación de la aeronave y la dirección de vuelo no se pueden controlar. La aeronave no puede evitar los obstáculos si los usuarios empujan la palanca de inclinación para acelerar y superar una velocidad de vuelo de 12 m/s.
- Si la aeronave vuela en una zona GEO durante el RPO, descenderá hasta salir de la zona GEO y continuará hasta el punto de origen o bien efectuará un vuelo estacionario en el lugar.
- Es posible que la aeronave no pueda regresar a un punto de origen cuando la velocidad del viento sea demasiado alta. Vuele con precaución.

Protección de aterrizaje

La protección de aterrizaje se activará durante el RPO inteligente.

1. Durante la protección de aterrizaje, la aeronave detectará automáticamente un terreno adecuado y aterrizará con cuidado.
2. Si determina que el terreno no es adecuado para el aterrizaje, el Mavic Air 2 mantendrá un vuelo estacionario y esperará la confirmación del piloto.
3. Si la protección de aterrizaje no está operativa, DJI Fly mostrará un aviso de aterrizaje cuando la aeronave descienda por debajo de 0.5 m. Empuje hacia abajo la palanca del acelerador o utilice el deslizador de aterrizaje automático para aterrizar.

La protección de aterrizaje se activa con el RPO por batería baja y el RPO de seguridad. La aeronave realiza lo siguiente: durante el RPO por batería baja y el RPO de seguridad, la aeronave hará vuelo estacionario a 2 m sobre el suelo y esperará a que el piloto confirme que es posible aterrizar. Empuje hacia abajo el acelerador durante un segundo o utilice el deslizador de aterrizaje automático de la aplicación para aterrizar. La protección en el aterrizaje se activará y la aeronave realizará los pasos enumerados anteriormente.



- Durante el aterrizaje, los sistemas de visión están deshabilitados. Asegúrese de aterrizar la aeronave con precaución.

Aterrizaje preciso

Durante el RPO, la aeronave explora e intenta adaptarse de forma automática a las características del terreno que hay por debajo. Cuando el terreno actual coincida con el terreno del punto de origen, la aeronave aterrizará. Si la coincidencia de terreno falla, aparecerá un aviso en DJI Fly.



- La protección de aterrizaje está activada durante el aterrizaje preciso.
- La ejecución del aterrizaje preciso está sujeta a las siguientes condiciones:
 - a. El punto de origen se debe registrar al despegar y no se debe cambiar durante el vuelo. De lo contrario, la aeronave no tendrá ningún registro de las características del terreno del punto de origen.
 - b. Durante el despegue, la aeronave debe ascender verticalmente 7 m antes de desplazarse horizontalmente.
 - c. Las características del terreno del punto de origen deben permanecer prácticamente invariables.
 - d. El terreno del punto de origen debe tener características distintivas.
 - e. Las condiciones de iluminación no deben ser demasiado claras ni demasiado oscuras.
- Durante el aterrizaje preciso se encuentran disponibles las siguientes acciones:
 - a. Mover la palanca de acelerador hacia abajo para acelerar el aterrizaje.
 - b. Mover las palancas de control en cualquier dirección para detener el aterrizaje preciso. La aeronave descenderá verticalmente al soltar las palancas de control.

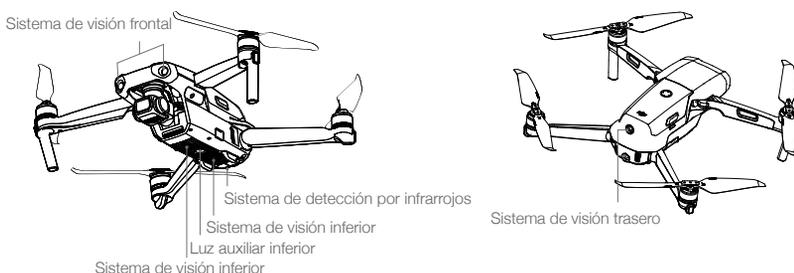
Sistemas de visión y sistema de detección por infrarrojos

El Mavic Air 2 está equipado con un sistema de detección por infrarrojos y sistemas de visión frontal, trasero e inferior.

Los sistemas de visión frontal, trasero e inferior constan de dos cámaras cada uno y el sistema de detección por infrarrojos consta de dos módulos de infrarrojos 3D.

El sistema de visión inferior y el sistema de detección por infrarrojos ayudan a la aeronave a mantener su posición actual, a realizar un vuelo estacionario con mayor precisión y a volar en interiores o en lugares donde la señal GPS no esté disponible.

Además, la luz auxiliar ubicada en la parte inferior de la aeronave mejora la visibilidad del sistema de visión inferior en condiciones de poca luz.

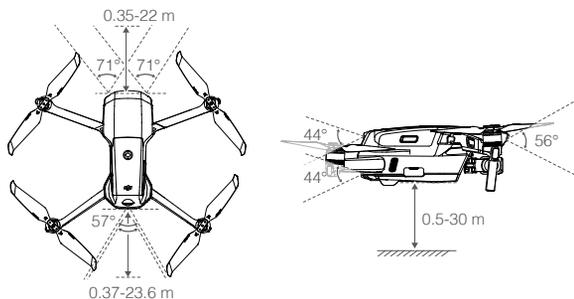


Rango de detección

Sistema de visión frontal: rango de detección: 0.35-22 m; FOV: 71° (horizontal), 56° (vertical)

Sistema de visión trasero: rango de detección: 0.37-23.6 m; FOV: 57° (horizontal), 44° (vertical)

Sistema de visión inferior: el sistema de visión inferior funciona mejor cuando la aeronave está a una altitud de 0.5 a 30 m y su rango de funcionamiento es de 0.5 a 60 m.



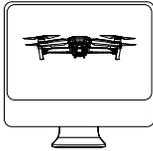
Calibración de las cámaras del sistema de visión

Calibración automática

Las cámaras de los sistemas de visión instaladas en la aeronave se calibran en fábrica. Si se detecta alguna anomalía en una cámara de un sistema de visión, la aeronave realizará automáticamente la calibración y aparecerá un aviso en DJI Fly. No se requiere ninguna otra operación.

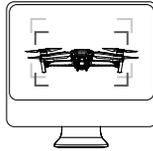
Calibración avanzada

Si la anomalía persiste después de la autocalibración, aparecerá un aviso en la aplicación indicando que se requiere una calibración avanzada. La calibración avanzada debe efectuarse con DJI Assistant 2 para Mavic. Realice los pasos siguientes para calibrar las cámaras del sistema de visión frontal y luego repita los pasos para calibrar las cámaras de los demás sistemas de visión.



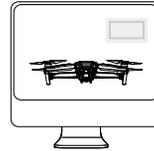
1

Oriente la aeronave hacia la pantalla.



2

Alinee los recuadros.

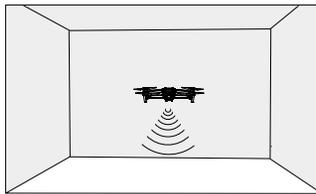


3

Gire e incline la aeronave.

Uso de los sistemas de visión

Cuando no se dispone de GPS, el sistema de visión inferior se activa si la superficie tiene una superficie clara y recibe suficiente luz. El sistema de visión inferior funciona mejor cuando la aeronave se encuentra a altitudes de entre 0,5 y 30 m. Si la altitud de la aeronave es superior a 30 m, el sistema de visión podría verse afectado, por lo que se requiere prestar suma atención.



Realice los pasos siguientes para utilizar el sistema de visión inferior:

1. Asegúrese de que la aeronave esté en el modo Normal o el modo Trípode. Encienda la aeronave.
2. La aeronave hará vuelo estacionario tras despegar. El indicador de estado de la aeronave parpadea dos veces en verde, lo que indica que el sistema de visión inferior está funcionando.

Si la aeronave está en modo Normal o modo Trípode y la detección de obstáculos está habilitada en DJI Fly, los sistemas de visión frontal y trasero se activarán automáticamente al encender la aeronave. Mediante los sistemas de visión frontal y trasero, la aeronave puede frenar activamente al detectar obstáculos. Los sistemas de visión frontal y trasero funcionan mejor cuando la iluminación es adecuada y los obstáculos están claramente marcados o tienen una textura definida.



- El sistema de visión no funciona correctamente sobre superficies que no tienen variaciones de patrón claras. El sistema de visión no funcionará correctamente en las siguientes situaciones. Opere la aeronave con cuidado.
 - a. Al volar sobre superficies monocromas (p. ej., negro puro, blanco puro, verde puro).
 - b. Al volar sobre superficies muy reflectantes.
 - c. Al volar sobre el agua o superficies transparentes.
 - d. Al volar sobre superficies u objetos en movimiento.
 - e. Al volar sobre una zona en la que la iluminación cambie con frecuencia o de forma drástica.
 - f. Al volar sobre superficies extremadamente oscuras (<10 lux) o brillantes (>40 000 lux).
 - g. Al volar sobre superficies que reflejen o absorban intensamente las ondas infrarrojas (p. ej., espejos).
 - h. Al volar sobre superficies sin patrones ni textura definidos.



- i. Al volar sobre superficies con patrones o texturas idénticos repetitivos (p. ej., baldosas con el mismo dibujo).
 - j. Al volar sobre obstáculos con pequeñas superficies (p. ej., ramas de árboles).
- Mantenga los sensores limpios en todo momento. NO manipule los sensores. NO almacene la aeronave en ambientes húmedos o polvorientos.
 - Si la aeronave sufre una colisión, será necesario calibrar la cámara. Calibre las cámaras si DJI Fly se lo solicita.
 - NO vuele en días lluviosos, con niebla o de escasa visibilidad.
 - Compruebe lo siguiente antes de cada despegue:
 - a. Asegúrese de que no haya pegatinas u otras obstrucciones en los sistemas de visión y de detección de infrarrojos.
 - b. Si hay suciedad, polvo o agua en los sistemas de visión y de detección por infrarrojos, límpielos con un paño suave. No use ningún limpiador que contenga alcohol.
 - c. Póngase en contacto con DJI Support si hubiese algún daño en los sistemas de visión o de detección por infrarrojos.
 - NO obstruya el sistema de detección por infrarrojos.

Modo de Vuelo Inteligente

FocusTrack

FocusTrack incluye Spotlight 2.0, ActiveTrack 3.0 y Punto de interés 3.0.

Spotlight 2.0: este práctico modo permite volar libremente sin que la cámara pierda de vista el objetivo. Mueva la palanca de rotación para rodear al sujeto, mueva la palanca de inclinación para modificar la distancia con respecto al sujeto, mueva la palanca del acelerador para cambiar la altitud y mueva la palanca de paneo para ajustar el encuadre.

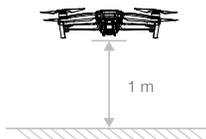
ActiveTrack 3.0: hay dos modos de ActiveTrack 3.0. Mueva la palanca de rotación para rodear al sujeto, mueva la palanca de inclinación para modificar la distancia con respecto al sujeto, mueva la palanca del acelerador para cambiar la altitud y mueva la palanca de paneo para ajustar el encuadre.

1. Seguimiento: la aeronave seguirá al objetivo a una distancia constante. En el modo Normal o Trípode, la velocidad máxima de vuelo es de 8 m/s. Tenga en cuenta que la aeronave puede detectar y evitar los obstáculos en este modo cuando hay movimientos de la palanca de inclinación. La aeronave no puede evitar los obstáculos cuando hay movimientos de las palancas del acelerador y de rotación. En el modo Sport, la velocidad máxima de vuelo es de 19 m/s y la aeronave no puede detectar obstáculos.
2. Paralelo: la aeronave sigue al objetivo en un ángulo y a una distancia constantes desde un lado. En el modo Normal o Trípode, la velocidad máxima de vuelo es de 12 m/s. En el modo Sport, la velocidad máxima de vuelo es de 19 m/s. La aeronave no puede detectar obstáculos en Paralelo.

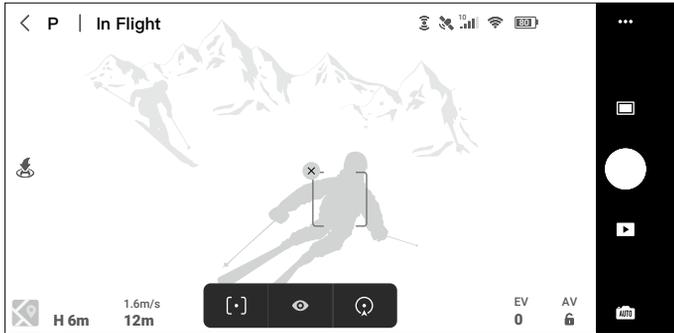
Punto de interés 3.0 (PDI 3.0): la aeronave sigue al objetivo siguiendo un círculo basado en el radio y la velocidad de vuelo que se establezca. El modo permite objetivos tanto estáticos como en movimiento. Tenga en cuenta que si el objetivo se mueve demasiado rápido, es posible que no pueda seguirlo.

Uso de FocusTrack

1. Despegue y haga vuelo estacionario por lo menos a 1 m (3.3 ft) del suelo.



2. Arrastre un cuadro alrededor del objetivo en la vista de cámara para activar FocusTrack.



3. FocusTrack se activa. El modo predeterminado es Spotlight. Toque el icono para cambiar entre Spotlight, ActiveTrack [•] y PDI (⦿). ActiveTrack se activa al detectarse un saludo con la mano (un saludo con una sola mano con el codo por encima del hombro).
4. Toque el botón de obturación/grabación para tomar fotos o iniciar una grabación. Vea las imágenes en Reproducción.

Salir de FocusTrack

Toque **Detener** en DJI Fly o pulse el botón de detener vuelo en el control remoto para salir de FocusTrack.



- NO utilice FocusTrack en zonas donde haya personas, animales, objetos pequeños o delgados (p. ej., ramas de árboles o líneas eléctricas) u objetos transparentes (p. ej., agua o vidrio).
- Preste atención a los objetos próximos a la aeronave y utilice el control remoto para evitar colisiones.
- Opere la aeronave manualmente. Pulse el botón de detener vuelo o toque parar en DJI Fly si se presenta una emergencia.
- Preste suma atención al utilizar FocusTrack en las siguientes situaciones:
 - a. El objetivo al que sigue no se mueve en un plano nivelado.
 - b. El objetivo al que sigue cambia drásticamente mientras se mueve.
 - c. El objetivo al que sigue no está a la vista durante un periodo prolongado.
 - d. El objetivo al que sigue se mueve sobre la nieve.
 - e. El objetivo al que sigue tiene un color o un patrón parecido al de su entorno.
 - f. La iluminación es extremadamente baja (<300 lux) o alta (>10 000 lux).
- Asegúrese de cumplir con los reglamentos y las leyes de privacidad locales al utilizar FocusTrack.
- Se recomienda para el seguimiento de vehículos, embarcaciones y personas (pero no de niños). Vuele con precaución al seguir a otros objetivos.
- El objetivo de seguimiento puede cambiar inadvertidamente a otro objetivo si pasan cerca el uno del otro.
- Al utilizar un gesto para activar ActiveTrack, la aeronave solo sigue a las personas que realicen el primer gesto detectado. La distancia entre las personas y la aeronave debe ser de 5-10 m y el ángulo de inclinación de la aeronave no debe superar los 60°.

QuickShots

Entre los modos de grabación QuickShots se encuentran Dronie, Cohete, Órbita, Espiral, Boomerang y Asteroide. El Mavic Air 2 registra de acuerdo al modo de grabación seleccionado y genera automáticamente un vídeo corto. El vídeo se puede reproducir, editar o compartir en redes sociales desde el menú de reproducción.



Dronie: la aeronave vuela hacia atrás y hacia arriba, con la cámara fija en el objetivo.



Cohete: la aeronave asciende con la cámara apuntando hacia abajo.



Órbita: la aeronave vuela en círculo alrededor del objetivo.



Espiral: la aeronave asciende y gira en espiral alrededor del objetivo.



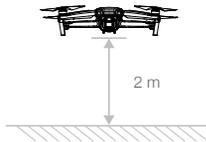
Boomerang: la aeronave vuela alrededor del objetivo en una trayectoria ovalada; asciende mientras se aleja del punto de origen y desciende mientras vuela de regreso. El punto de origen de la aeronave se sitúa en un extremo del eje largo del óvalo, mientras que el otro extremo del eje largo está en el lado opuesto del objetivo desde el punto de origen. Al usar el modo Boomerang, asegúrese de que haya suficiente espacio. Deje que haya un radio de al menos 30 m (99 ft) alrededor de la aeronave y al menos 10 m (33 ft) por encima de la misma.



Asteroide: la aeronave vuela hacia atrás y en ascenso, hace varias fotos y luego vuela de retorno al punto de inicio. El vídeo generado comienza con una panorámica de la posición más alta y luego muestra el descenso. Al usar el modo Asteroide, asegúrese de que haya suficiente espacio. Deje que haya al menos 40 m (132 ft) por detrás y 50 m (164 ft) por encima de la aeronave.

Uso de QuickShots

1. Despegue y haga vuelo estacionario a por lo menos 2 m (6.6 ft) del suelo.



2. En DJI Fly, toque el icono de modo de grabación para seleccionar QuickShots y siga las instrucciones. Asegúrese de entender cómo se usa el modo de grabación y de que no haya obstáculos en el área circundante.



3. Seleccione su objetivo en la vista de cámara tocando el círculo en el objetivo o arrastrando un cuadro alrededor del mismo. Elija un modo de grabación y toque **Iniciar** para comenzar a grabar. QuickShots también se activa al detectarse un saludo con la mano (un saludo con una sola mano con el codo por encima del hombro). Una vez finalizada la grabación, la aeronave regresa a su posición original.
4. Toque  para acceder al vídeo.

Salir de QuickShots

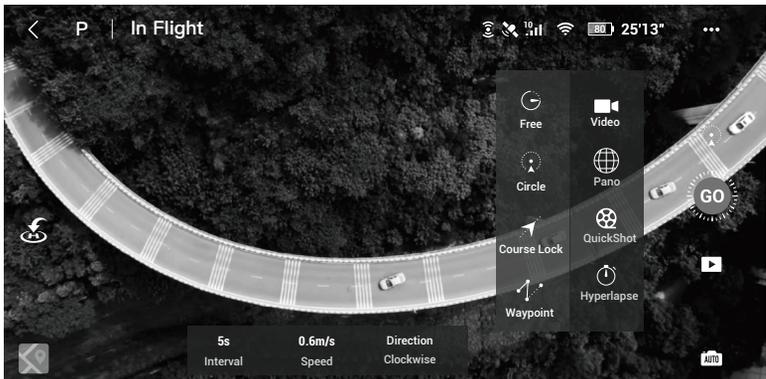
Pulse una vez el botón RPO/Detener vuelo o toque  en DJI Fly para salir de QuickShots. La aeronave realizará vuelo estacionario en el lugar.



- Use QuickShots lejos de edificios y otros obstáculos. Asegúrese de que no haya personas, animales ni otros obstáculos en la ruta de vuelo. APAS se desactiva durante el uso de QuickShots. La aeronave frena y realiza vuelo estacionario al detectar un obstáculo.
- Preste atención a los objetos próximos a la aeronave y utilice el control remoto para evitar colisiones.
- NO use QuickShots en ninguna de las siguientes situaciones:
 - a. Cuando el objetivo permanece oculto durante mucho tiempo o está fuera de la línea de visión.
 - b. Cuando el objetivo está a más de 50 m de la aeronave.
 - c. Cuando el color o el patrón del objetivo son similares a los del entorno.
 - d. Cuando el objetivo está en el aire.
 - e. Cuando el objetivo se mueve rápido.
 - f. La iluminación es extremadamente baja (<300 lux) o alta (>10 000 lux).
- NO use QuickShots en lugares que estén cerca de edificios o donde la señal GPS sea débil. De lo contrario, la ruta de vuelo será inestable.
- Asegúrese de cumplir con los reglamentos y las leyes de privacidad locales al utilizar QuickShots.
- Al utilizar un gesto para activar QuickShots, la aeronave solo sigue a las personas que realicen el primer gesto detectado. La distancia entre las personas y la aeronave debe ser de 5-10 m y el ángulo de inclinación de la aeronave no debe superar los 60°.

Hyperlapse

Hyperlapse incluye los modos Libre, Órbita, Rumbo Fijo y Trayectoria.



Libre

La aeronave hace fotos automáticamente y genera un timelapse. El modo Libre se puede usar con la aeronave en el suelo. Después del despegue, controle los movimientos y el ángulo del estabilizador de la aeronave mediante el control remoto. Realice los siguientes pasos para usar el modo Libre:

1. Establezca el intervalo, la duración del video y la velocidad máx. La pantalla muestra la cantidad de fotos que se tomarán y la duración de la grabación.
2. Toque el botón del obturador para comenzar.

Órbita

La aeronave hace fotos de forma automática mientras vuela alrededor del objetivo seleccionado para generar un timelapse. Realice los siguientes pasos para usar el modo Órbita:

1. Establezca el intervalo, la duración del vídeo y la velocidad máxima. La órbita se puede configurar en sentido horario o antihorario. La pantalla muestra la cantidad de fotos que se tomarán y la duración de la grabación.
2. Seleccione un objetivo en la pantalla.
3. Toque el botón del obturador para comenzar.
4. Mueva la palanca de giro y el dial del estabilizador para ajustar el encuadre, mueva la palanca de inclinación para modificar la distancia con respecto al sujeto, mueva la palanca de rotación para controlar la velocidad y la palanca de acelerador para controlar la velocidad de vuelo vertical.

Rumbo Fijo

Rumbo Fijo se puede usar de dos maneras. En la primera, la orientación de la aeronave es fija, pero no se puede seleccionar un objetivo. En la segunda, la orientación de la aeronave es fija y la aeronave volará alrededor de un objetivo seleccionado. Realice los siguientes pasos para usar el modo Rumbo Fijo:

1. Establezca el intervalo, la duración del vídeo y la velocidad máx. La pantalla muestra la cantidad de fotos que se tomarán y la duración de la grabación.
2. Establezca una dirección de vuelo.
3. Si corresponde, seleccione un objetivo. Utilice el dial del estabilizador y la palanca de paneo para ajustar el encuadre.
4. Toque el botón del obturador para comenzar. Mueva las palancas de inclinación y de rotación para controlar la velocidad de vuelo horizontal y mover la aeronave de forma paralela. Mueva la palanca del acelerador para controlar la velocidad de vuelo vertical.

Trayectoria

La aeronave hace fotos automáticamente en una ruta de vuelo de dos a cinco trayectorias y genera un vídeo timelapse. La aeronave puede volar en orden de la trayectoria 1 a la 5 o desde la 5 a la 1. Realice los siguientes pasos para usar el modo Trayectoria.

1. Establezca la trayectoria deseada y la dirección del objetivo.
2. Establezca el intervalo, la duración del vídeo y la velocidad máx. La pantalla muestra la cantidad de fotos que se tomarán y la duración de la grabación.
3. Toque el botón del obturador para comenzar.

La aeronave generará un vídeo timelapse automáticamente, que podrá verse en reproducción. En los ajustes de la cámara, los usuarios pueden seleccionar si guardar la grabación en formato JPEG o RAW y almacenarla en la tarjeta microSD incluida.



- Para un rendimiento óptimo, se recomienda utilizar Hyperlapse a una altitud superior a 50 m y establecer una diferencia de al menos 2 segundos entre el intervalo y el obturador.
 - Se recomienda seleccionar un objetivo estático (p. ej., edificios de gran altura, terreno montañoso) a una distancia segura de la aeronave (más de 15 m). No seleccione un objetivo que esté demasiado cerca de la aeronave.
 - La aeronave frenará y hará vuelo estacionario si se detecta un obstáculo durante Hyperlapse.
 - La aeronave solo genera un vídeo si se han tomado al menos 25 fotos, que es la cantidad requerida para generar un vídeo de 1 segundo de duración. El vídeo se genera al enviar un comando desde el control remoto o si se sale del modo de forma inesperada (como cuando se activa el RPO por batería baja).
-

Sistema avanzado de asistencia al piloto 3.0

La función del Sistema avanzado de asistencia al piloto 3.0 (APAS 3.0) está disponible en el modo Normal.

Cuando APAS está activado, la aeronave continúa respondiendo a los comandos del usuario y planifica su ruta teniendo en cuenta tanto los comandos de la palanca de control como el entorno de vuelo. APAS permite evitar los obstáculos y obtener un vídeo más fluido con mayor facilidad, además de proporcionar una mejor experiencia de vuelo.

Siga moviendo la palanca de inclinación hacia adelante o atrás. La aeronave volará por encima o por debajo de los obstáculos para evitarlos, así como a la izquierda o a la derecha de los mismos. La aeronave también responderá a los movimientos de otras palancas de control de forma simultánea.

Cuando APAS está activado, la aeronave se puede detener al pulsar el botón de detener vuelo en el control remoto o al tocar Detener en la pantalla de DJI Fly. La aeronave hará un vuelo estacionario durante tres segundos y esperará a recibir comandos del piloto.

Para activar APAS, abra DJI Fly, entre en Ajustes del sistema > Seguridad y active APAS.



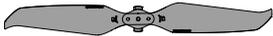
- APAS se desactiva al utilizar los modos de vuelo inteligente y grabación en alta resolución como 2.7K 48/50/60 fps, 1080p 48/50/60/120/240 fps y 4K 48/50/60 fps.
- La función APAS solo está disponible al volar hacia adelante y hacia atrás. Si la aeronave vuela hacia la izquierda o la derecha, APAS se desactiva.
- Asegúrese de usar APAS cuando estén disponibles los sistemas de visión frontal y trasero. Asegúrese de que no haya personas, animales, objetos con áreas de superficie pequeñas (p. ej., ramas de árboles), ni objetos transparentes (p. ej., cristal o agua) a lo largo de la ruta de vuelo deseada.
- Asegúrese de usar APAS cuando el sistema de visión trasero esté disponible o la señal GPS sea fuerte. Es posible que APAS no funcione correctamente cuando la aeronave esté volando sobre agua o zonas cubiertas de nieve.
- Extreme las precauciones al volar en entornos muy oscuros (<300 lux) o brillantes (>10 000 lux).
- Preste atención a DJI Fly y asegúrese de que la aeronave funcione correctamente en el modo APAS.

Registrador de vuelo

Los datos de vuelo, que incluyen telemetría de vuelo, información de estado de la aeronave y otros parámetros, se guardan automáticamente en la grabadora de datos integrada de la aeronave. Puede acceder a estos datos mediante DJI Assistant 2 para Mavic.

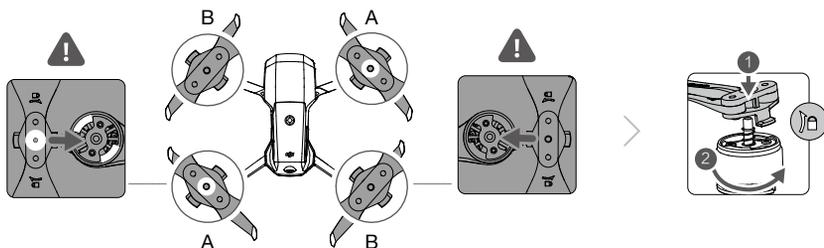
Hélices

Hay dos tipos de hélices de liberación rápida y bajo ruido para el Mavic Air 2 que se han diseñado para girar en sentidos opuestos. Las marcas se utilizan para indicar qué hélices se deben instalar en qué motores. Asegúrese de hacer coincidir cada hélice con su motor siguiendo las instrucciones.

Hélices	Con marcas	Sin marcas
Ilustración		
Posición	Instalar en los motores con marcas blancas	Instalar en los motores sin marcas blancas

Instalación de las hélices

Instala las hélices con marcas en los motores con marcas, y las hélices sin marcas en los motores sin marcas. Presione cada hélice hacia abajo sobre el motor y gírela hasta que esté asegurada.



Extracción de las hélices

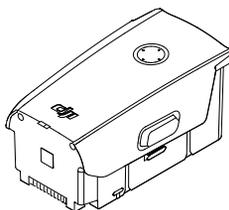
Presione las hélices sobre los motores y gírelas en la dirección de desbloqueo.



- Las palas de las hélices están afiladas, manipúlelas con cuidado.
- Use solo hélices de DJI oficiales. NO mezcle diferentes tipos de hélices.
- Compre las hélices por separado si es necesario.
- Asegúrese de que las hélices estén instaladas de forma segura antes de cada vuelo.
- Asegúrese de que todas las hélices se encuentren en buen estado antes de cada vuelo. NO utilice hélices desgastadas, astilladas ni rotas.
- Manténgase alejado de los motores y las hélices en movimiento.
- No apriete ni doble las hélices durante el transporte o el almacenamiento.
- Asegúrese de que los motores estén bien montados y giren suavemente. Si un motor se traba y no puede girar libremente, aterrice la aeronave inmediatamente.
- NO intente modificar la estructura de los motores.
- NO toque los motores ni deje que las manos o el cuerpo entren en contacto con ellos tras el vuelo, ya que pueden estar calientes.
- NO bloquee ninguno de los orificios de ventilación de los motores ni el cuerpo de la aeronave.
- Asegúrese de que el sonido de los ESC sea normal al encenderlos.

Batería de Vuelo Inteligente

La Batería de Vuelo Inteligente del Mavic Air 2 es una batería de 11.55 V y 3500 mAh con función de carga y descarga inteligente.



Características de la batería

1. Visualización del nivel de batería: los led muestran el nivel de batería actual.
2. Función de descarga automática: para evitar que se hinche, la batería se descarga automáticamente al 96 %

del nivel de batería si queda inactiva durante un día y hasta el 60 % del nivel de batería si queda inactiva durante cinco días. Es normal notar un calor moderado procedente de la batería durante el proceso de descarga.

3. Carga equilibrada: los voltajes de las celdas de la batería se equilibran automáticamente al cargarla.
4. Protección contra sobrecarga: la carga se detiene automáticamente cuando la batería está completamente cargada.
5. Detección de temperatura: para protegerse, la batería solo se carga a una temperatura de entre 5 a 40 °C (41 a 104 °F).
6. Protección contra sobrecorriente: la batería deja de cargarse si detecta un exceso de corriente.
7. Protección contra sobredescarga: la descarga se detiene automáticamente para evitar una descarga excesiva al no usar la batería. La protección contra sobredescarga no está habilitada cuando la batería está en uso.
8. Protección contra cortocircuitos: la fuente de alimentación se corta automáticamente si se detecta un cortocircuito.
9. Protección contra daños a las células de batería: DJI Fly muestra un mensaje de advertencia al detectarse una célula de batería dañada.
10. Modo Hibernación: a fin de ahorrar energía, la batería se desactiva después de 20 minutos de inactividad. Si el nivel de batería es inferior al 5 %, la batería entra en modo Hibernación para evitar una sobredescarga después de estar seis horas en reposo. En el modo Hibernación, los indicadores del nivel de batería no se iluminan. Cargue la batería para salir del modo Hibernación.
11. Comunicación: la información relativa al voltaje, la capacidad y la corriente de la batería se transmite a la aeronave.



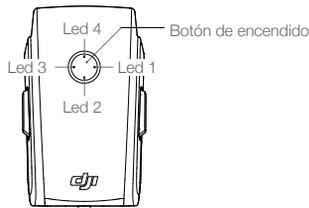
• Consulte Renuncia de responsabilidad y directrices de seguridad del Mavic Air 2 y la etiqueta de la batería antes de usarla. Los usuarios asumen plena responsabilidad de todas las operaciones y el uso.

Uso de la batería

Comprobación del nivel de batería

Pulse el botón de encendido una vez para comprobar el nivel de batería.

Ledes de nivel de batería



Ledes de nivel de batería

○ : Led encendido ☀ : Led parpadeante ○ : Led apagado

Led 1	Led 2	Led 3	Led 4	Nivel de batería
○	○	○	○	Nivel de batería ≥ 88 %
○	○	○	☀	75 % ≤ Nivel de batería < 88 %
○	○	☀	○	63 % ≤ Nivel de batería < 75 %
○	○	☀	○	50 % ≤ Nivel de batería < 63 %
○	○	○	○	38 % ≤ Nivel de batería < 50 %
○	☀	○	○	25 % ≤ Nivel de batería < 38 %
○	○	○	○	13 % ≤ Nivel de batería < 25 %
☀	○	○	○	0 % ≤ Nivel de batería < 13 %

Encendido/apagado

Pulse una vez el botón de encendido y luego vuelva a pulsarlo y manténgalo pulsado durante 2 segundos para encender/apagar la batería. Cuando la aeronave está encendida, los ledes de nivel de batería muestran el nivel de batería.

Aviso de temperatura baja

1. La capacidad de la batería se reduce considerablemente al volar en entornos con baja temperatura de entre -10 y 5 °C (14 y 41 °F). Se recomienda mantener la aeronave en vuelo estacionario durante un momento para calentar la batería. Asegúrese de cargar completamente la batería antes del despegue.
2. Las baterías no se pueden utilizar en entornos con temperaturas inferiores a los -10 °C (14 °F).
3. En entornos de baja temperatura, termine el vuelo en cuanto DJI Fly muestre la advertencia de nivel de batería bajo.
4. Para garantizar un rendimiento óptimo de la batería, mantenga su temperatura por encima de los 20 °C (68 °F).
5. La reducción de la capacidad de la batería en entornos de baja temperatura reduce la resistencia a la velocidad del viento de la aeronave. Vuele con precaución.
6. Vuele con especial atención cuando lo haga a mucha altitud sobre el nivel del mar.

Carga de la batería

Cargue por completo la Batería de Vuelo Inteligente antes de cada vuelo con el cargador DJI proporcionado.

1. Conecte el adaptador de alimentación de CA a una fuente de alimentación de CA (100 - 240 V, $50/60$ Hz).
2. Conecte la Batería de Vuelo Inteligente al adaptador de alimentación de CA con el cable de carga de la batería. La batería debe estar apagada.
3. Los ledes de nivel de batería muestran el nivel de la batería durante la carga.
4. La Batería de Vuelo Inteligente está cargada por completo cuando todos los ledes de nivel de batería se han apagado. Desconecte el cargador cuando la batería esté completamente cargada.



- NO cargue una Batería de Vuelo Inteligente inmediatamente después del vuelo, ya que puede que su temperatura sea demasiado alta. Espere hasta que se enfríe a temperatura ambiente antes de volver a cargarla.
- El cargador dejará de cargar la batería si la temperatura de la célula de batería no se encuentra dentro del rango de funcionamiento (5 - 40 °C [41 - 104 °F]). La temperatura ideal de carga es de 22 a 28 °C (de 71.6 a 82.4 °F).
- El centro de carga de baterías (no incluido) puede cargar hasta tres baterías. Visite la tienda online oficial de DJI para obtener más información.
- Cargue la batería al completo al menos una vez cada tres meses para mantenerla en buenas condiciones.
- DJI no asume ninguna responsabilidad por daños producidos al usar cargadores de otros fabricantes.



- Se recomienda descargar las Baterías de Vuelo Inteligente al 30 % o menos. Esto se puede hacer volando la aeronave al aire libre hasta que quede menos del 30 % de carga.
-

En la siguiente tabla se muestra el nivel de batería durante la carga.

Led 1	Led 2	Led 3	Led 4	Nivel de batería
☀	☀	○	○	0 % < Nivel de batería ≤ 50 %
☀	☀	☀	○	50 % < Nivel de batería ≤ 75 %
☀	☀	☀	☀	75 % < Nivel de batería < 100 %
○	○	○	○	Carga completa

Mecanismos de protección de la batería

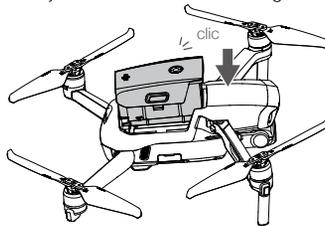
El indicador led de la batería puede mostrar indicaciones de protección de la batería activadas por anomalías en las condiciones de carga.

Mecanismos de protección de la batería					
Led 1	Led 2	Led 3	Led 4	Patrón de parpadeo	Estado
○	☀	○	○	El led 2 parpadea dos veces por segundo	Se ha detectado sobrecorriente
○	☀	○	○	El led 2 parpadea tres veces por segundo	Se ha detectado un cortocircuito
○	○	☀	○	El led 3 parpadea dos veces por segundo	Se ha detectado una sobrecarga
○	○	☀	○	El led 3 parpadea tres veces por segundo	Se ha detectado sobrevoltaje del cargador
○	○	○	☀	El led 4 parpadea dos veces por segundo	Temperatura de carga demasiado baja
○	○	○	☀	El led 4 parpadea tres veces por segundo	Temperatura de carga demasiado alta

Si se activase algún mecanismo de protección de la batería, para reanudar la carga se debe desenchufar la batería del cargador y luego volver a enchufarla. Si la temperatura de carga es anómala, espere a que vuelva a la normalidad, y la batería reanudará automáticamente la carga sin necesidad de desenchufarla y volver a enchufarla al cargador.

Inserción de la Batería de Vuelo Inteligente

Inserte la Batería de Vuelo Inteligente en el compartimento de batería de la aeronave. Asegúrese de que esté bien montada y de que las bandas de sujeción de la batería estén enganchadas en su lugar.



Extracción de la Batería de Vuelo Inteligente

Presione las bandas de sujeción de la batería en los lados de la Batería de Vuelo Inteligente para extraer la batería del compartimento.

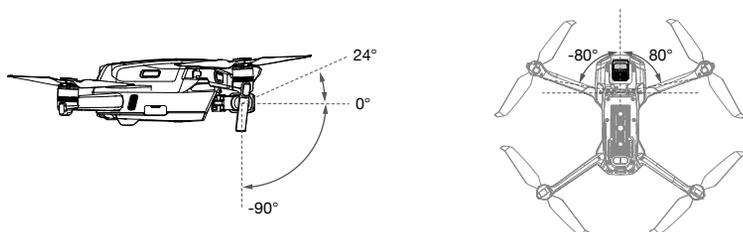


- NO extraiga la batería con la aeronave encendida.
- Asegúrese de que la batería esté montada correctamente.

Cámara y estabilizador

Perfil del estabilizador

El estabilizador en tres ejes de la Mavic Air 2 proporciona estabilización a la cámara, lo que le permite capturar imágenes y vídeos nítidos y estables. El intervalo de paneo del control es de -80° a 80° y el intervalo de inclinación del control es de -90° a 24° . El intervalo de inclinación del control por defecto es de -90° a 0° y se puede ampliar al intervalo de -90° a 24° activando "Permitir rotación hacia arriba del estabilizador" en DJI Fly.



Utilice el dial del estabilizador en el control remoto para controlar la inclinación de la cámara. También puede hacerlo desde la vista de cámara en DJI Fly. Pulse en la pantalla hasta que aparezca una barra de ajuste y luego arrástrela hacia arriba o abajo para controlar la inclinación de la cámara y hacia la izquierda o la derecha para controlar el paneo de la misma.

Modos de funcionamiento del estabilizador

El estabilizador cuenta con dos modos de funcionamiento. Puede cambiar entre ambos en DJI Fly.

Modo Seguimiento: el ángulo entre la orientación del estabilizador y la parte frontal de la aeronave se mantiene constante en todo momento.

Modo FPV: el estabilizador se sincroniza con el movimiento de la aeronave para proporcionar una experiencia de vuelo en primera persona.



- No toque ni golpee el estabilizador con la aeronave encendida. Para proteger el estabilizador durante el despegue, procure que este se realice desde un terreno plano y abierto.
- Las piezas de precisión del estabilizador podrían dañarse tras una colisión o impacto, lo que podría hacer que no funcionen correctamente.
- Evite la entrada de polvo o arena en el estabilizador, especialmente en sus motores.
- Un motor de estabilizador puede entrar en modo de protección en las siguientes situaciones:
 - a. La aeronave está situada sobre un terreno irregular o el estabilizador está obstruido.
 - b. El estabilizador experimenta una fuerza externa excesiva, como durante una colisión.
- NO ejerza ninguna fuerza externa sobre el estabilizador una vez que esté encendido. NO añada ninguna carga al estabilizador, ya que podría provocar que este no funcionase con normalidad o incluso dañar el motor de forma permanente.
- Antes de encender la aeronave, asegúrese de retirar el protector del estabilizador. Asimismo, asegúrese de montar el protector del estabilizador cuando no utilice la aeronave.
- Volar a través de niebla densa o de nubes puede humedecer el estabilizador, haciendo que falle temporalmente. El estabilizador recupera la funcionalidad completa una vez que está seco.

Perfil de la cámara

El Mavic Air 2 utiliza una cámara con sensor CMOS de $1/2''$ que puede grabar vídeos de hasta 4K/60 fps y tomar fotos de 48 MP. Además, es compatible con los modos de disparo Individual, Ráfaga, AEB, Foto con temporizador, Panorámica y Slow motion. La apertura de la cámara es $f/2.8$ y puede enfocar desde 1 m hasta infinito.



- Asegúrese de que la temperatura y la humedad sean adecuadas para la cámara durante el uso y el almacenamiento.
 - Use un limpiador de objetivos para limpiar el objetivo y evitar daños.
 - NO bloquee los orificios de ventilación de la cámara, ya que el calor que genera puede causar daños al dispositivo y lesiones al usuario.
-

Almacenamiento de fotos y vídeos

El Mavic Air 2 admite el uso de una tarjeta microSD para almacenar sus fotos y vídeos. Es necesaria una tarjeta microSD UHS-I con un grado 3 de velocidad debido a la elevada velocidad de lectura y escritura que requieren los datos de vídeo de alta resolución. Para obtener más información sobre las tarjetas microSD recomendadas, consulte la sección Especificaciones.



- No extraiga la tarjeta microSD de la aeronave mientras esté encendida. De lo contrario, la tarjeta microSD podría dañarse.
 - Para garantizar la estabilidad del sistema de cámara, las grabaciones de vídeo individuales tienen un límite de 30 min.
 - Verifique la configuración de la cámara antes de usarla para asegurarse de que es la configuración que desea.
 - Antes de hacer fotos o vídeos importantes, tome algunas imágenes para comprobar que la cámara funcione correctamente.
 - Las fotos o los vídeos no se pueden transmitir ni copiar desde la cámara si la aeronave está apagada.
 - Asegúrese de apagar la aeronave correctamente. De lo contrario, los parámetros de la cámara no se guardarán y los vídeos grabados podrían dañarse. DJI no será responsable de ningún fallo por el que una imagen o vídeo se grabe de forma que no se pueda leer.
-

Control remoto

En esta sección se describen las características del control remoto y se incluyen instrucciones para el control de la aeronave y de la cámara.

Control remoto

Perfil del control remoto

El control remoto incorpora la tecnología de transmisión de largo alcance OcuSync 2.0 de DJI que ofrece un alcance de transmisión máximo de 10 km (6 mi) y permite enviar vídeo desde la aeronave a DJI Fly para visualizarlo en su dispositivo móvil en hasta 1080p. Los botones disponibles permiten controlar la aeronave y la cámara sin problemas, y las palancas de control desmontables hacen que el control remoto sea fácil de guardar.

En un área abierta sin interferencias electromagnéticas, OcuSync 2.0 transmite sin problemas vídeos de hasta 1080p, sin importar cómo cambie la posición de vuelo. El control remoto funciona tanto a 2.4 GHz como a 5.8 GHz, y selecciona de forma automática el mejor canal de transmisión.

OcuSync 2.0 reduce la latencia a 120-130 ms al mejorar el rendimiento de la cámara a través de su algoritmo de decodificación de vídeo y el enlace inalámbrico.

La batería incorporada tiene una capacidad de 5200 mAh y un tiempo máximo de funcionamiento de 6 horas. El control remoto carga el dispositivo móvil con una capacidad de carga de 500 mA a 5 V. El control remoto carga automáticamente los dispositivos Android. Para dispositivos iOS, primero asegúrese de que la carga esté habilitada en DJI Fly. La carga para dispositivos iOS está deshabilitada de forma predeterminada y debe habilitarse cada vez que se enciende el control remoto.

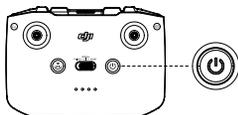


- Versión de conformidad: el control remoto cumple con los reglamentos locales.
- Modo de la palanca de control: el modo de la palanca de control determina la función de cada movimiento de la palanca de control. Hay disponibles tres modos preconfigurados (Modo 1, Modo 2 y Modo 3) y también se pueden configurar modos personalizados en DJI Fly. El modo predeterminado es el Modo 2.

Uso del control remoto

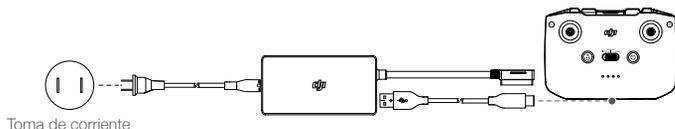
Encendido/apagado

Pulse el botón de encendido una vez para comprobar el nivel de batería actual. Púlselo una vez, después otra y manténgalo pulsado para encender o apagar el control remoto. Si el nivel de batería es demasiado bajo, recárguelo antes de usarlo.



Carga de la batería

Utilice un cable USB-C para conectar el cargador de CA al puerto USB-C del control remoto. La carga completa del control remoto tarda aproximadamente 4 horas.

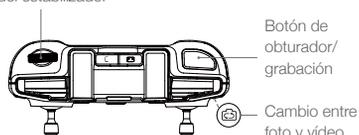


Tomada de corriente

Control del estabilizador y la cámara

1. Botón de obturador/grabación: púlselo una vez para tomar una foto, o iniciar o detener la grabación.
2. Cambio entre foto y vídeo: pulse una vez para cambiar entre los modos de foto y vídeo.
3. Dial del estabilizador: se utiliza para controlar la inclinación del estabilizador.

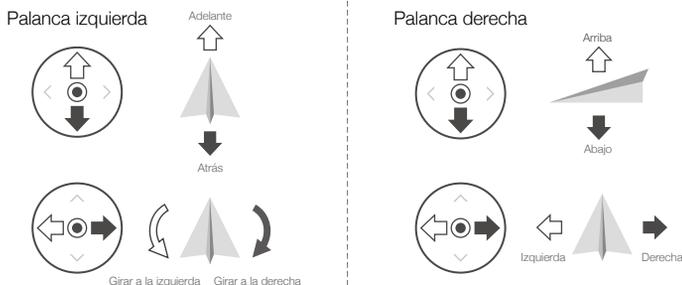
Dial del estabilizador



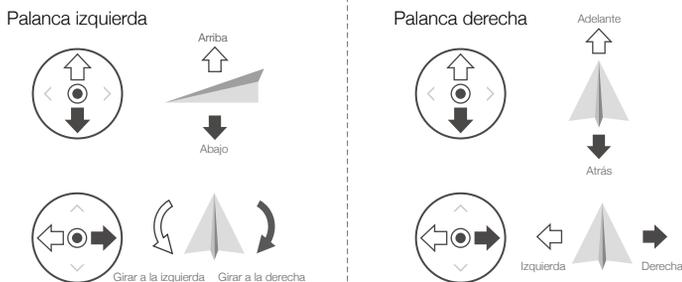
Control de la aeronave

Las palancas de control controlan la orientación (paneo), los movimientos hacia adelante/atrás (inclinación), la altitud (aceleración) y los movimientos hacia la izquierda/derecha (rotación) de la aeronave. El modo de la palanca de control determina la función de cada movimiento de la palanca de control. En DJI Fly hay disponibles tres modos preconfigurados (Modo 1, Modo 2 y Modo 3) y se pueden configurar modos personalizados. El modo predeterminado es el Modo 2.

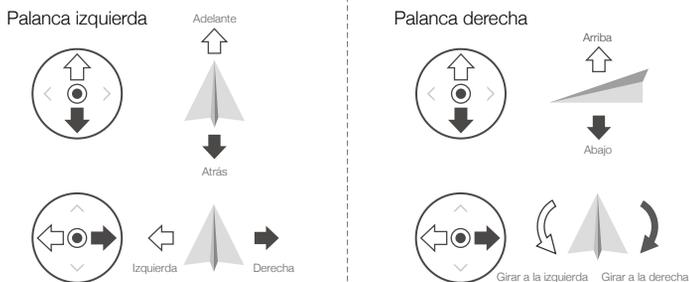
Modo 1

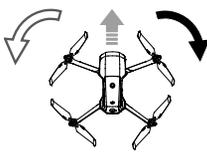


Modo 2



Modo 3

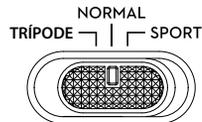


Control remoto (Modo 2)	Aeronave (← Indica la dirección del morro)	Observaciones
		Mueva la palanca izquierda hacia arriba o abajo para cambiar la altitud de la aeronave. Empuje la palanca hacia arriba para ascender y hacia abajo para descender. Cuanto más se aleje la palanca de la posición central, más rápido cambiará la altitud de la aeronave. Empuje la palanca con suavidad para evitar cambios de altitud repentinos e inesperados.
		Mueva la palanca izquierda hacia la izquierda o la derecha para controlar la orientación de la aeronave. Empuje la palanca hacia la izquierda para que la aeronave gire hacia la izquierda, y hacia la derecha para que lo haga hacia la derecha. Cuanto más se aleje la palanca de la posición central, más rápido girará la aeronave.
		Mueva la palanca derecha hacia arriba y abajo para cambiar la inclinación de la aeronave. Empuje la palanca hacia arriba para volar hacia delante y hacia abajo para volar hacia atrás. Cuanto más se aleje la palanca de la posición central, más rápido se moverá la aeronave.
		Mueva la palanca derecha hacia la izquierda o la derecha para cambiar la rotación de la aeronave. Empuje la palanca hacia la izquierda para volar a la izquierda y a la derecha para volar a la derecha. Cuanto más se aleje la palanca de la posición central, más rápido se moverá la aeronave.

Selector de modo de vuelo

Utilice el interruptor para seleccionar el modo de vuelo deseado.

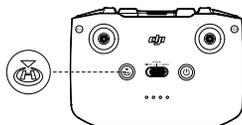
Posición	Modo de vuelo
Sport	Modo Sport
Normal	Modo Normal
Trípode	Modo Trípode



Botón RPO/Detener vuelo

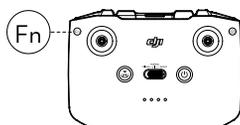
Pulse una vez para hacer que la aeronave frene y se mantenga en vuelo estacionario en el lugar. Si la aeronave está realizando QuickShots, un RPO o un aterrizaje automático, pulse una vez para salir del procedimiento y luego frene.

Mantenga pulsado el botón RPO hasta que el control remoto emita un pitido indicando que el RPO comienza. Pulse este botón de nuevo para cancelar el RPO y recuperar el control de la aeronave. Consulte la sección Regreso al punto de origen para obtener más información acerca del RPO.



Botón personalizable

Vaya a la configuración del sistema en DJI Fly y luego seleccione Control para personalizar la función de este botón. Las funciones incluidas son volver a centrar el estabilizador, cambio del led auxiliar y cambio entre mapa y vídeo en directo.

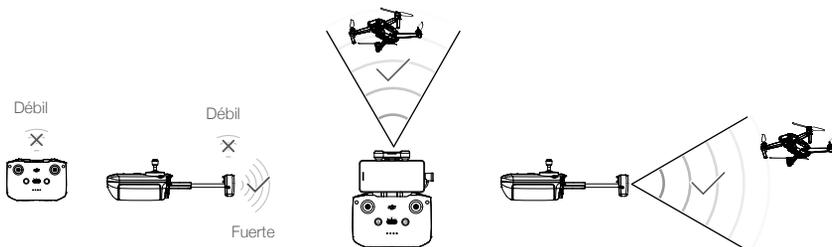


Alerta del control remoto

El control remoto emite una alerta durante el RPO o cuando el nivel de la batería es bajo (entre el 6 y el 10 %). La alerta de nivel de batería bajo se puede cancelar pulsando el botón de encendido. Sin embargo, la alerta de nivel de batería crítico (menos del 5 %) no se puede cancelar.

Zona de transmisión óptima

La señal entre la aeronave y el control remoto es más fiable cuando las antenas están situadas en relación con la aeronave como se muestra en la siguiente imagen.



Zona de transmisión óptima

Vinculación del control remoto

El control remoto se vincula a la aeronave antes del envío. La vinculación solo es necesaria cuando se utiliza un control remoto nuevo por primera vez. Realice los pasos siguientes para vincular un nuevo control remoto:

1. Encienda el control remoto y la aeronave.
2. Abra DJI Fly.
3. En la vista de cámara, toque ●●● y seleccione Control y Vincular a la aeronave
4. Mantenga presionado el botón de encendido de la aeronave durante más de cuatro segundos. La aeronave emite un pitido una vez para indicar que está lista para vincularse. La aeronave emite dos pitidos para indicar que la vinculación se ha realizado correctamente. Los ledes de nivel de batería del control remoto se iluminarán.



- Asegúrese de que el control remoto se encuentre en un radio de 0.5 m de la aeronave durante la vinculación.
- El control remoto se desvinculará automáticamente de una aeronave si se vincula un nuevo control remoto a la misma aeronave.



- Cargue por completo el control remoto antes de cada vuelo. El control remoto emite una alerta cuando el nivel de la batería es bajo.
 - Si el control remoto está encendido y no se utiliza durante 5 minutos, emitirá una alerta sonora. Después de 6 minutos, la aeronave se apagará automáticamente. Mueva las palancas de control o pulse cualquier botón para cancelar la alerta.
 - Ajuste el soporte para el dispositivo móvil a fin de asegurarse de que el dispositivo móvil esté asegurado.
 - Cargue la batería al completo al menos una vez cada tres meses para mantenerla en buenas condiciones.
-

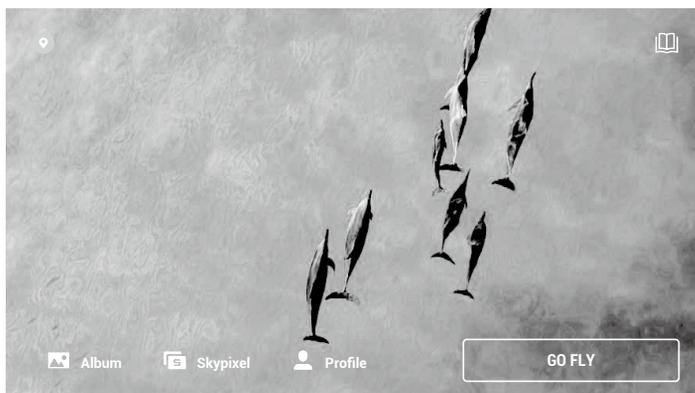
Aplicación DJI Fly

En esta sección se presentan las funciones principales de la aplicación DJI Fly.

Aplicación DJI Fly

Inicio

Inicie DJI Fly y entre a la pantalla de inicio.



Academia

Toque el icono arriba a la derecha para entrar a la Academia. Aquí puede ver tutoriales de productos, consejos de vuelo y seguridad de vuelo y manuales.

Galería

Le permite ver la galería de DJI Fly y la de su teléfono. Crear contiene Plantillas y Pro. Plantillas proporciona la función de edición automática para los vídeos y fotos importados. Pro le permite editarlos manualmente.

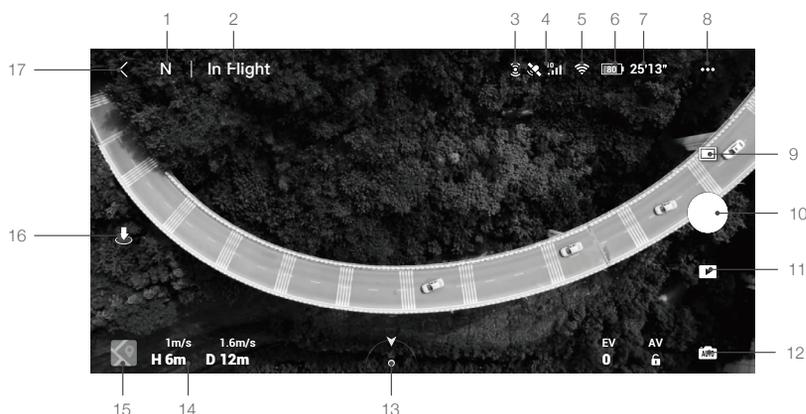
SkyPixel

Entre en SkyPixel para ver vídeos y fotos compartidos por otros usuarios.

Perfil

Vea la información de la cuenta, los registros de vuelo, los foros de DJI, la tienda online, la función Buscar mi dron y otras opciones de configuración.

Vista de cámara



1. Modo de vuelo

N : muestra el modo de vuelo actual.

2. Barra de estado del sistema

En vuelo: indica el estado de vuelo de la aeronave y muestra varios mensajes de advertencia.

3. Estado de los sistemas de visión frontal y trasero

: la parte superior del icono indica el estado del sistema de visión frontal y la parte inferior el del sistema de visión trasero. El icono es blanco cuando el sistema de visión funciona con normalidad y rojo cuando no está disponible.

4. Estado del GPS

: muestra la intensidad de la señal GPS actual.

5. Intensidad de la señal de transmisión de vídeo

: muestra la intensidad de la transmisión de vídeo entre la aeronave y el control remoto.

6. Nivel de batería

: muestra el nivel de batería actual.

7. Información de la batería

25'13: toque para ver información de la batería, como su temperatura y voltaje, y el tiempo de vuelo.

8. Configuración del sistema

•••: toque para ver información sobre seguridad, control y transmisión.

Seguridad

Protección de vuelo: toque para establecer la altitud máx., la distancia máx., la altitud automática del RPO y para actualizar el punto de origen.

Asistencia de vuelo: los sistemas de visión frontal y trasero están habilitados, lo que significa que la aeronave puede detectar y evitar obstáculos cuando la detección de obstáculos está habilitada. La aeronave no puede evitar obstáculos cuando la detección de obstáculos está deshabilitada. APAS solo se activa cuando está encendida.

Sensores: toque para ver el estado de la IMU y la brújula y, de ser necesario, comience a calibrar. Los usuarios también pueden verificar el led auxiliar y desbloquear la configuración de Zona GEO.

La configuración avanzada de seguridad incluye los ajustes de comportamiento de la aeronave si se pierde la señal del control remoto o cuando se pueden detener las hélices durante el vuelo. "Solo para emergencias" indica que los motores solo pueden detenerse en pleno vuelo en una situación de emergencia

como, p. ej., si hay una colisión, un motor se ha parado, la aeronave está dando vueltas por el aire, o la aeronave está fuera de control y ascendiendo o descendiendo muy rápidamente. "En cualquier momento (úsalo con precaución)" indica que los motores pueden detenerse en pleno vuelo en cualquier momento una vez que el usuario realice un comando de palancas combinado (CSC). Detener los motores en pleno vuelo hará que la aeronave se estrelle.

La función Buscar mi dron ayuda a encontrar la ubicación de la aeronave en tierra.

Control

Configuración de la aeronave: toque para establecer el sistema de medición.

Configuración del estabilizador: toque para establecer el modo del estabilizador, permitir su rotación, recentrarlo y calibrarlo.

Configuración del control remoto: toque para establecer la función del botón personalizable, para calibrar el control remoto, para habilitar la carga de un dispositivo iOS conectado y para cambiar los modos de palancas. Asegúrese de comprender las operaciones de un modo de palancas antes de cambiarlo.

Tutorial de vuelo para principiantes: ver el tutorial de vuelo.

Vincular a la aeronave: cuando la aeronave no esté vinculada al control remoto, toque para iniciar la vinculación.

Cámara

Configuración de los parámetros de la cámara: muestra los diferentes ajustes de acuerdo con el modo de grabación.

Modos de disparo	Configuración
Foto	Formato y tamaño de la foto
Vídeo	Formato de vídeo, Color, Formato de codificación y Subtítulos de vídeo
QuickShots	Formato de vídeo, Resolución y Subtítulos de vídeo
Hyperlapse	Formato de vídeo, Resolución, Tipo de foto, Antiparpadeo y Encuadre de captura
Panorámica	Tipo de foto

Configuración general: toque para ver y establecer el histograma, la advertencia de sobreexposición, las cuadrículas, el balance de blancos, la autosincronización de fotos HD y la caché al grabar.

Ubicación de almacenamiento: los vídeos se pueden almacenar en la aeronave o en una tarjeta microSD.

Configuración de la caché: configura la caché al grabar y la capacidad máxima de la caché de vídeo.

Transmisión

Ajustes de definición, frecuencia y modo del canal.

Información

Ver información del dispositivo, información del firmware, la versión de la aplicación, la versión de la batería, etc.

9. Modos de disparo

■ Foto: Única, 48 MP, Inteligente, AEB, Ráfaga y Foto con temporizador.

Vídeo: Normal (4K 24/25/30/48/50/60 fps, 2.7K 24/25/30/48/50/60 fps, 1080p 24/25/30/48/50/60 fps), HDR (4K 24/25/30 fps, 2.7K 24/25/30 fps, 1080p 24/25/30 fps), Slow motion (1080p 120/240 fps).

Panorámica: Esfera, 180°, Gran angular y Vertical. La aeronave toma automáticamente varias fotos de acuerdo al tipo de Panorámica seleccionada y genera una toma panorámica.

QuickShots: puede elegir entre Dronie, Cohete, Órbita, Espiral, Boomerang y Asteroide.

Hyperlapse: puede elegir entre Libre, Órbita, Rumbo Fijo y Trayectoria. Libre y Trayectoria admiten resolución de 8K.

10. Botón de obturador/grabación

● : toque para tomar una foto o para iniciar o detener la grabación de un vídeo.

11. Reproducción

▶ : toque para reproducir y previsualizar las fotos y los vídeos apenas se capturen.

12. Cambiar modos de cámara

: puede elegir entre modo Automático y modo Manual cuando esté en modo foto. En el modo Manual, se pueden configurar el obturador y el valor ISO. En el modo Automático, se pueden configurar el bloqueo AE y EV.

13. Orientación de la aeronave

: muestra la orientación en tiempo real de la aeronave.

14. Telemetría de vuelo

D 12 m H 6 m 1.6 m/s 1 m/s: muestra la distancia entre la aeronave y el punto de origen, la altura desde el punto de origen, la velocidad horizontal de la aeronave y la velocidad vertical de la aeronave.

15. Mapa

: toque para ver el mapa.

16. Despegue/aterrizaje/RPO automático

: Toque el icono. Cuando aparezca el mensaje, presione y mantenga presionado el botón para iniciar el despegue o aterrizaje automáticos.

Toque  para iniciar el RPO inteligente y que la aeronave regrese al último punto de origen registrado.

17. Atrás

: toque para volver a la pantalla de inicio.

Arrastre un cuadro alrededor de un objetivo en la vista de cámara para activar FocusTrack. Mantenga pulsada la pantalla para que aparezca la barra de ajuste del estabilizador a fin de ajustar el ángulo del estabilizador.



- Asegúrese de cargar por completo el dispositivo móvil antes de iniciar DJI Fly.
 - El uso de DJI Fly requiere conexión de datos móviles. Póngase en contacto con su operador de móvil para consultar el coste del consumo de datos.
 - Si está utilizando un teléfono móvil como dispositivo de visualización, NO acepte llamadas telefónicas ni utilice las funciones de mensajes de texto durante el vuelo.
 - Lea con atención todos los consejos de seguridad, mensajes de advertencia y renuncias de responsabilidad. Familiarícese con las normativas relacionadas aplicables en su zona. Usted es el único responsable de conocer todas las normas pertinentes y de volar de un modo que se ajuste a ellas.
 - a. Lea y comprenda los mensajes de advertencia antes de utilizar las funciones de despegue y aterrizaje automáticos.
 - b. Lea y comprenda los mensajes de advertencia y la renuncia de responsabilidad antes de ajustar la altitud más allá del límite predeterminado.
 - c. Lea y comprenda los mensajes de advertencia y la renuncia de responsabilidad antes de cambiar entre los modos de vuelo.
 - d. Lea y comprenda los mensajes de advertencia y las notificaciones de renuncia de responsabilidad cerca o dentro de las Zonas GEO.
 - e. Lea y comprenda los mensajes de advertencia antes de utilizar los modos de vuelo inteligente.
 - Aterrice su aeronave de inmediato en un lugar seguro si aparece un aviso en la aplicación.
 - Antes de cada vuelo, revise todos los mensajes de advertencia en la lista de verificación que se muestra en la aplicación.
 - Utilice el tutorial integrado en la aplicación para practicar la técnica de vuelo si nunca ha utilizado la aeronave o si no tiene suficiente experiencia como para utilizar la aeronave con comodidad.
 - Guarde en caché los datos cartográficos del área en la que va a volar la aeronave conectándose a Internet antes de cada vuelo.
 - La aplicación está diseñada para ayudarle durante el vuelo. Utilice su discreción y NO confíe en la aplicación para controlar su aeronave. El uso que haga de la aplicación está regido por las Condiciones de uso de DJI Fly y la Política de privacidad de DJI. Léalas detenidamente en la aplicación.
-

Vuelo

En esta sección se describen las prácticas de vuelo seguras y las restricciones de vuelo.

Vuelo

Una vez finalizada la preparación previa al vuelo, se recomienda perfeccionar las habilidades de vuelo y practicar un vuelo seguro. Asegúrese de que todos los vuelos se llevan a cabo en un espacio abierto. Consulte las secciones Control remoto y DJI Fly para obtener información acerca de cómo utilizar el control remoto y la aplicación para controlar la aeronave.

Requisitos del entorno de vuelo

1. No utilice la aeronave en condiciones climáticas adversas, incluidas velocidades de viento superiores a 10 m/s, nieve, lluvia y niebla.
2. Vuele solo en espacios abiertos. Vuele en espacios abiertos. Las estructuras altas y las grandes estructuras metálicas pueden afectar a la precisión de la brújula de a bordo y del sistema GPS. Se recomienda mantener la aeronave alejada al menos 5 m de cualquier estructura.
3. Evite obstáculos, multitudes, líneas de alto voltaje, árboles y masas de agua. Se recomienda mantener la aeronave al menos 3 m por encima de la superficie de agua.
4. Minimice las interferencias evitando zonas con altos niveles de electromagnetismo, como ubicaciones cercanas a líneas de tensión, estaciones base, subestaciones eléctricas y torres de radiodifusión.
5. El rendimiento de la aeronave y de la batería depende de factores medioambientales, como la densidad del aire y la temperatura. Tenga cuidado al volar a altitudes superiores a 5000 m (16404 ft) sobre el nivel del mar, dado que el rendimiento de la batería y de la aeronave podrían disminuir.
6. La aeronave no puede usar el GPS en las regiones polares. Utilice el sistema de visión inferior al volar en dichas ubicaciones.
7. Si realiza el despegue desde una superficie móvil, como una embarcación o un vehículo en movimiento, vuele con precaución.

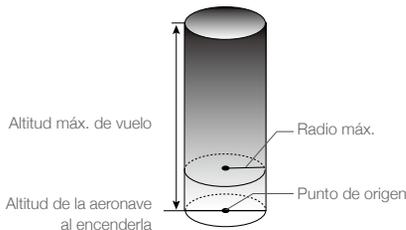
Límites de vuelo y Zonas GEO

Los operadores de vehículos aéreos no tripulados (VANT) deben cumplir con las normativas de organizaciones como la Organización de Aviación Civil Internacional, la Administración federal de aviación de los EE. UU. y las autoridades de aviación locales. Por motivos de seguridad, los límites de vuelo están activos de forma predeterminada para ayudar a los usuarios a volar esta aeronave de forma segura y legal. Los usuarios pueden ajustar los límites de altura y distancia del vuelo.

Cuando haya señal GPS, los límites de altitud y de distancia, así como las zonas GEO funcionan simultáneamente para gestionar el vuelo con seguridad. Solo se puede limitar la altitud cuando no hay señal GPS.

Límites de distancia y altitud de vuelo

Los límites máximos de altitud y distancia de vuelo se pueden cambiar en DJI Fly. De acuerdo con estos valores, la aeronave volará en un cilindro restringido, como se muestra a continuación:



Cuando hay señal GPS

	Límites de vuelo	Aplicación DJI Fly	Indicador de estado de la aeronave
Altitud máx.	La altitud de la aeronave no puede superar el valor especificado	Advertencia: Altitud límite alcanzada	Parpadea en rojo y verde alternativamente
Radio máx.	La distancia de vuelo debe estar dentro del radio máx.	Advertencia: Distancia límite alcanzada	

Solo el sistema de visión inferior está disponible

	Límites de vuelo	Aplicación DJI Fly	Indicadores de estado de la aeronave
Altitud máx.	La altura se limita a 5 metros (16 ft) cuando la señal GPS es débil y el sistema de visión inferior está activado. La altura se limita a 30 metros (98 ft) cuando la señal GPS es débil y el sistema de visión inferior está desactivado.	Advertencia: Altitud límite alcanzada.	Parpadea en rojo y verde alternativamente
Radio máx.	Parpadea en amarillo		



- Si hay una señal GPS fuerte cada vez que se encienda, el límite de altitud de 5 m o 30 m se invalida automáticamente.
- Si la aeronave se encuentra en una Zona GEO y la señal GPS es débil o nula, el indicador de estado de la aeronave se iluminará en rojo durante 5 segundos cada 12 segundos.
- Si la aeronave alcanza un límite, podrá seguir controlándola, pero no podrá hacerla volar más allá. Si la aeronave vuela fuera del radio máximo, regresará automáticamente hasta dentro del alcance cuando la señal GPS sea intensa.
- Por razones de seguridad, no vuele cerca de aeropuertos, carreteras, estaciones de tren, líneas de ferrocarril, centros urbanos u otras zonas sensibles. Vuele la aeronave únicamente hasta donde pueda verla.

Zonas GEO

Todas las Zonas GEO se indican en el sitio web oficial de DJI en <http://www.dji.com/flysafe>. Las zonas GEO se dividen en diferentes categorías e incluyen ubicaciones como aeropuertos, zonas donde se vuela con aeronaves tripuladas a escasa altitud, fronteras entre países o ubicaciones sensibles como centrales de energía.

Habrá indicaciones en la aplicación DJI Fly al volar en Zonas GEO.

Lista de comprobación previa al vuelo

1. Asegúrese de que el control remoto, el dispositivo móvil y la Batería de Vuelo Inteligente estén completamente cargados.
2. Asegúrese de que la Batería de Vuelo Inteligente y las hélices estén montadas de forma segura.
3. Asegúrese de que los brazos de la aeronave estén desplegados.
4. Asegúrese de que el estabilizador y la cámara funcionen con normalidad.
5. Asegúrese de que no haya nada que obstruya los motores y que estos funcionen con normalidad.
6. Asegúrese de que DJI Fly esté conectada correctamente a la aeronave.
7. Asegúrese de que el objetivo de la cámara y los sensores de los sistemas de visión estén limpios.
8. Utilice únicamente piezas originales de DJI o piezas certificadas por DJI. Las piezas no autorizadas o piezas de fabricantes no certificadas por DJI pueden producir averías en el sistema y poner en peligro la seguridad.

Despegue/aterrizaje automáticos

Despegue automático

Utilice el despegue automático cuando el indicador de estado de la aeronave parpadee en verde.

1. Inicie la aplicación DJI Fly y acceda a la vista de cámara.
2. Realice todos los pasos de la lista de comprobación previa al vuelo.
3. Toque . Si las condiciones son seguras para el despegue, mantenga presionado el botón para confirmar.
4. La aeronave despegará y volará de forma estacionaria 1.2 m (3.9 ft) por encima del suelo.



- El indicador de estado de la aeronave indica si la aeronave utiliza GPS y/o el sistema de visión inferior para controlar de vuelo. Se recomienda esperar hasta tener buena señal GPS antes de utilizar la función de despegue automático.
- NO despegue desde una superficie en movimiento, como una embarcación o un vehículo en movimiento.

Aterrizaje automático

Utilice el aterrizaje automático cuando el indicador de estado de la aeronave parpadee en verde.

1. Toque . Si las condiciones son seguras para el aterrizaje, mantenga presionado el botón para confirmar.
2. El aterrizaje automático se puede cancelar si toca .
3. Si el sistema de visión funciona normalmente, se habilitará la protección de aterrizaje.
4. Los motores se detienen después de aterrizar.



- Elija un lugar apropiado para el aterrizaje.

Arranque/parada de los motores

Arranque de los motores

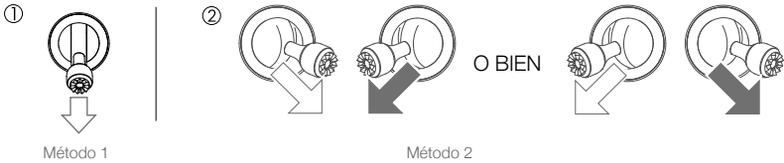
Para arrancar los motores se utiliza un comando de palancas combinado (CSC). Mueva ambas palancas hacia las esquinas inferiores interiores o exteriores para arrancar los motores. Una vez que los motores hayan empezado a girar, suelte ambas palancas a la vez.



Parada de los motores

Hay dos métodos para parar los motores.

1. Método 1: cuando la aeronave haya aterrizado, mueva la palanca izquierda hacia abajo y manténgala en esa posición. Los motores se pararán transcurridos 3 s.
2. Método 2: cuando la aeronave haya aterrizado, mueva la palanca izquierda hacia abajo y luego efectúe el mismo CSC que se empleó para arrancar los motores, como se ha descrito anteriormente. Los motores se detendrán inmediatamente. Suelte las dos palancas una vez que se detengan los motores.



Detención de los motores en pleno vuelo

La detención de los motores en pleno vuelo provocará que la aeronave sufra una colisión. Los motores solo deben detenerse en pleno vuelo en una situación de emergencia, como cuando se ha producido una colisión o la aeronave está fuera de control y asciende/desciende muy rápidamente, hace giros en el aire o se ha parado un motor. Para detener los motores en pleno vuelo, utilice el mismo CSC que se empleó para iniciarlos. La configuración predeterminada se puede cambiar en DJI Fly.

Prueba de vuelo

Procedimientos de despegue y aterrizaje

1. Coloque la aeronave sobre una superficie plana en un espacio abierto, con el indicador de estado de la aeronave orientado hacia usted.
2. Encienda la aeronave y el control remoto.
3. Inicie la aplicación DJI Fly y acceda a la vista de cámara.
4. Espere hasta que el indicador de estado de la aeronave parpadee en verde indicando que el punto de origen se ha registrado y es seguro volar.
5. Empuje lentamente la palanca del acelerador para despegar o use la función de despegue automático.
6. Tire de la palanca del acelerador o utilice la función de aterrizaje automático para aterrizar la aeronave.
7. Después de aterrizar, empuje la palanca del acelerador hacia abajo y sujétela en esa posición. Los motores se pararán después de 3 segundos.
8. Apague la aeronave y el control remoto.

Sugerencias y consejos para vídeos

1. La lista de verificación previa al vuelo se ha diseñado para ayudarle a volar con seguridad y para garantizar la captura de vídeo durante el vuelo. Repase la lista completa de comprobación previa al vuelo antes de cada vuelo.
2. Seleccione el modo de funcionamiento del estabilizador deseado en DJI Fly.
3. Grabe vídeo al volar en modo N o T.
4. NO vuele en condiciones climáticas adversas, como lluvia o viento.
5. Elija los ajustes de cámara que mejor se adapten a sus necesidades.
6. Realice pruebas de vuelo para establecer rutas de vuelo y ensayar escenas.
7. Empuje las palancas de control suavemente para mantener un movimiento uniforme y estable de la aeronave.

Apéndice

Apéndice

Especificaciones

Aeronave	
Peso de despegue	570 g
Dimensiones (largo × ancho × alto)	Plegada: 180 × 97 × 84 mm Desplegada: 183 × 253 × 77 mm
Distancia en diagonal	302 mm
Velocidad máx. de ascenso	4 m/s (modo S) 4 m/s (modo N)
Velocidad máx. de descenso	3 m/s (modo S) 3 m/s (modo N)
Velocidad máx. (cerca del nivel del mar, sin viento)	19 m/s (modo S) 12 m/s (modo N) 5 m/s (modo T)
Altura máx. de vuelo	5000 m
Tiempo máx. de vuelo	34 min (medición realizada en vuelo a 18 km/h y sin viento)
Tiempo máx. de vuelo estacionario (sin viento)	33 min
Distancia máx. de vuelo	18.5 km
Resistencia máx. al viento	10 m/s (escala 5)
Ángulo de inclinación máx.	35° (modo S) 20° (modo N)
Velocidad angular máx.	250°/s (modo S) 250°/s (modo N)
Temperatura de funcionamiento	De -10 a 40 °C (de 14 a 104 °F)
GNSS	GPS + GLONASS
Frecuencia de funcionamiento	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
Transmisor de potencia (PIRE)	2.400-2.4835 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE), ≤20 dBm (SRRC), ≤20 dBm (MIC) 5.725-5.850 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤14 dBm (CE), ≤26 dBm (SRRC)
Rango de precisión en vuelo estacionario	Vertical: ±0.1 m (con posicionamiento visual); ±0.5 m (con posicionamiento por GPS) Horizontal: ±0.1 m (con posicionamiento visual); ±1.5 m (con posicionamiento por GPS)
Almacenamiento interno	8 GB
Estabilizador	
Rango mecánico	Inclinación: -135° a 45° Rotación: -45° a 45° Paneo: -100° a 100°
Intervalo controlable	Inclinación: -90° a 0° (ajuste por defecto), -90° a 24° (ajuste ampliado) Paneo: -80° a 80°
Estabilización	3 ejes (inclinación, rotación, paneo)
Velocidad máxima de control (inclinación)	100°/s
Intervalo de vibración angular	±0.01°

Sistema de detección	
Frontal	Intervalo de medición de precisión: 0.35-22 m Intervalo de detección: 0.35-44 m Velocidad de detección efectiva: ≤12 m/s FOV: 71° (horizontal), 56° (vertical)
Trasero	Intervalo de medición de precisión: 0.37-23.6 m Intervalo de detección: 0.37-47.2 m Velocidad de detección efectiva: ≤12 m/s FOV: 44° (horizontal), 57° (vertical)
Inferior	Intervalo de medición del sensor de infrarrojos: 0.1-8 m Intervalo de vuelo estacionario: 0.5-30 m Intervalo de vuelo estacionario del sensor de visión: 0.5-60 m
Entorno de funcionamiento	Superficies reconocibles y no reflectantes con reflectividad difusa de >20 %; iluminación adecuada de lux >15
Cámara	
Sensor	CMOS de 1/2" Píxeles efectivos: 12/48 MP
Objetivo	Campo de visión (FOV): 84° Formato equivalente a 35 mm: 24 mm Apertura: f/2.8 Rango de enfoque: 1 m a ∞
ISO	Vídeo: 100-6400 Foto (12 MP): 100-3200 (automático), 100-6400 (manual) Foto (48 MP): 100-1600 (automático); 100-3200 (manual)
Velocidad del obturador electrónico	8-1/8000 s
Tamaño de imagen máx.	48 MP: 8000 × 6000 12 MP: 4000 × 3000
Modos de fotografía	Única: 12 MP/48 MP Ráfaga: 12 MP, 3/5/7 cuadros Exposición Automática en Horquillado (AEB): 12 MP, 3/5 cuadros en paso de 0.7 EV Temporizado: 12 MP 2/3/5/7/10/15/20/30/60 s SmartPhoto: 12 MP Panorámica HDR: Vertical (3×1): 3328 × 8000 píxeles (anch. × alt.) Gran angular (3×3): 8000 × 6144 píxeles (anch. × alt.) Panorámica 180° (3×7): 8192 × 3500 píxeles (anch. × alt.) Esfera (3×8+1): 8192 × 4096 píxeles (anch. × alt.)
Resolución de vídeo	4K Ultra HD: 3840×2160 24/25/30/48/50/60 p 2.7K: 2688×1512 24/25/30/48/50/60 p FHD: 1920×1080 24/25/30/48/50/60/120/240 p 4K Ultra HD HDR: 3840×2160 24/25/30 p 2.7K HDR: 2688×1512 24/25/30 p FHD HDR: 1920×1080 24/25/30 p
Tasa de bits máx. de vídeo	120 Mbps
Sistema de archivo compatible	FAT32 exFAT (recomendado)
Formatos de fotografía	JPEG/DNG (RAW)
Formato de vídeo	MP4/MOV (H.264/MPEG-4 AVC, H.265/HEVC)

Control remoto	
Frecuencia de funcionamiento	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
Alcance de transmisión máx. (sin obstáculos, sin interferencias)	10 km (FCC) 6 km (CE) 6 km (SRRC) 6 km (MIC)
Temperatura de funcionamiento	De -10 a 40 °C (de 14 a 104 °F)
Transmisor de potencia (PIRE)	2.400-2.4835 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE), ≤20 dBm (SRRC), ≤20 dBm (MIC) 5.725-5.850 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤14 dBm (CE), ≤26 dBm (SRRC)
Capacidad de la batería	5200 mAh
Corriente/Voltaje de funcionamiento	1200 mA a 3.7 V (con dispositivo Android) 700 mA a 3.7 V (con dispositivo iOS)
Tamaño máx. admitido de dispositivo móvil (alt. x anch. x gro.)	180 × 86 × 10 mm
Tipos de puerto USB compatibles	Lightning, micro-USB (tipo B), USB-C
Sistema de transmisión de vídeo	OcuSync 2.0
Calidad de la retransmisión en directo	720p a 30 fps/1080p a 30 fps
Formato de codificación de vídeo	H.265
Tasa máx. de bits	12 Mbps
Latencia (dependiendo de las condiciones del entorno y del dispositivo móvil)	120-130 ms
Cargador	
Entrada	100-240 V, 50/60 Hz, 1,3 A
Salida	Batería: 13.2 V = 2.82 A USB: 5 V/2 A
Potencia nominal	38 W
Batería de Vuelo Inteligente	
Capacidad de la batería	3500 mAh
Voltaje	11.55 V
Voltaje de carga máximo	13.2 V
Tipo de batería	LiPo 3S
Energía	40.42 Wh
Peso	198 g
Temperatura de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Potencia de carga máx.	38 W
Aplicación	
Aplicación	DJI Fly
Sistema operativo requerido	iOS 10.0.2 o posterior, Android 6.0 o posterior
Tarjetas SD	
Tarjetas SD compatibles	Tarjeta microSD UHS-I con un grado 3 de velocidad

Tarjetas microSD recomendadas	MicroSDXC SanDisk Extreme PRO 64 GB U3 V30 A2 MicroSDXC SanDisk High Endurance 64 GB U3 V30 MicroSDXC SanDisk Extreme 64 GB U3 64 GB V30 A2 MicroSDXC SanDisk Extreme 128 GB U3 V30 A2 MicroSDXC SanDisk Extreme 256 GB U3 A2 MicroSDXC Lexar 667x 64 GB U3 V30 A2 MicroSDXC Lexar High-Endurance 64 GB U3 V30 MicroSDXC Samsung EVO Plus (amarilla) 64 GB U3 V30 MicroSDXC Samsung EVO Plus (roja) 64 GB U3 MicroSDXC Samsung EVO Plus 128 GB U3 MicroSDXC Samsung EVO Plus 256 GB U3 MicroSDXC Kingston V30 128 GB U3 MicroSDXC Netac 256 GB U3 A1
-------------------------------	--

Calibración de la brújula

Se recomienda que se calibre la brújula en cualquiera de las siguientes situaciones al volar en exteriores:

1. Vuelo en una ubicación a una distancia superior a 50 km (31 millas) de la última ubicación donde se hizo volar al dron.
2. La aeronave no ha volado durante más de 30 días.
3. DJI Fly muestra una advertencia de interferencia en la brújula y/o el indicador de estado de la aeronave parpadea en rojo y amarillo alternativamente.

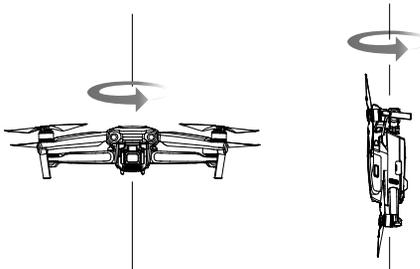


- NO calibre la brújula en ubicaciones donde se puedan producir interferencias magnéticas (p. ej., cerca de depósitos de magnetita o grandes estructuras metálicas como aparcamientos, sótanos reforzados con acero, puentes, vehículos o andamios).
- NO coloque objetos (como teléfonos móviles) que contengan material ferromagnético cerca de la aeronave durante la calibración.
- No es necesario calibrar la brújula para volar en interiores.

Procedimiento de calibración

Seleccione un espacio abierto para llevar a cabo el siguiente procedimiento.

1. Toque Configuración del sistema en DJI Fly, seleccione Control, luego Calibrar y después siga las instrucciones en pantalla. El indicador de estado de la aeronave parpadea en amarillo, lo que indica que la calibración ha comenzado.
2. Sostenga la aeronave en posición horizontal y gírela 360°. El indicador de estado de la aeronave se iluminará en verde fijo.
3. Sostenga la aeronave en posición vertical y gírela 360° alrededor del eje vertical.
4. Si el indicador de estado de la aeronave parpadea en rojo, la calibración ha fallado. Cambie su ubicación y vuelva a intentar realizar el procedimiento de calibración.





- Si el indicador de estado de la aeronave parpadea en rojo y amarillo alternativamente después de completarse la calibración, esto indica que la ubicación actual no es adecuada para hacer volar la aeronave debido al nivel de interferencia magnética. Cambie su ubicación.



- Aparecerá un mensaje en DJI Fly si se requiere calibrar la brújula antes de despegar.
- La aeronave puede despegar inmediatamente una vez que se haya completado la calibración. Si espera más de 3 minutos para despegar después de la calibración, es posible que tenga que volver a calibrar.

Actualización del firmware

Utilice DJI Fly o DJI Assistant 2 para Mavic para actualizar el firmware de la aeronave.

Uso de DJI Fly

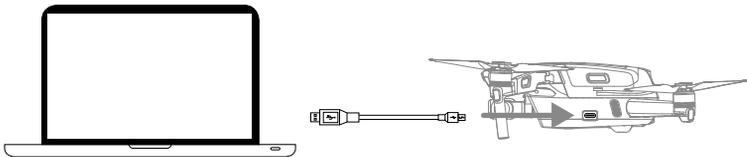
Cuando conecte la aeronave y el control remoto a DJI Fly, se le notificará si hay disponible una nueva actualización de firmware. Para comenzar a actualizar, conecte el dispositivo móvil a Internet y siga las instrucciones de la pantalla. Tenga en cuenta que no puede actualizar el firmware si el control remoto no está vinculado a la aeronave. Se requiere Internet.

Uso de DJI Assistant 2 para Mavic

Utilice DJI Assistant 2 para Mavic para actualizar el firmware de la aeronave y del control remoto por separado.

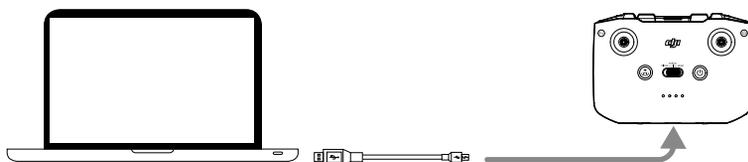
Siga las instrucciones siguientes para actualizar el firmware de la aeronave mediante DJI Assistant 2 para Mavic:

1. Abra DJI Assistant 2 para Mavic e inicie sesión con su cuenta de DJI.
2. Encienda la aeronave y después conéctela a un ordenador a través del puerto USB-C con un cable de tipo C..
3. Seleccione Mavic Air 2 y haga clic en Actualizaciones de firmware en el panel izquierdo.
4. Seleccione la versión de firmware a la que desea actualizar.
5. Espere a que se descargue el firmware. La actualización del firmware comenzará automáticamente.
6. La aeronave se reiniciará automáticamente después de completarse la actualización de firmware.



Siga las instrucciones siguientes para actualizar el firmware del control remoto utilizando DJI Assistant 2 para Mavic:

1. Abra DJI Assistant 2 para Mavic e inicie sesión con su cuenta de DJI.
2. Encienda el control remoto y conéctelo a un ordenador a través del puerto USB-C utilizando un cable de tipo C.
3. Seleccione Control remoto de Mavic Air 2 y haga clic en Actualizaciones de firmware en el panel izquierdo.
4. Seleccione la versión de firmware a la que desea actualizar.
5. Espere a que se descargue el firmware. La actualización del firmware comenzará automáticamente.
6. Espere a que se complete la actualización del firmware.



- Asegúrese de seguir todos los pasos para actualizar el firmware. De lo contrario, la actualización puede fallar.
 - La actualización de firmware tarda aprox. unos 10 minutos. Es normal que el estabilizador se quede flojo, los indicadores de estado de la aeronave parpadeen y la aeronave se reinicie. Espere a que finalice la actualización.
 - Asegúrese de que el ordenador tiene acceso a Internet.
 - Antes de realizar una actualización, asegúrese de que la Batería de Vuelo Inteligente tenga al menos un 40 % de carga y el control remoto al menos un 30 %.
 - No desconecte la aeronave del ordenador durante la actualización.
-

Información posventa

Visite <https://www.dji.com/support> para obtener más información acerca de las políticas del servicio posventa, los servicios de reparación y el servicio de asistencia.

DJI Support
<http://www.dji.com/support>

El contenido está sujeto a cambios.

Descargue la última versión en
<http://www.dji.com/mavic-air-2>

Si desea realizar alguna consulta acerca de este documento,
contacte con DJI enviando un mensaje a **DocSupport@dji.com**.

MAVIC es una marca comercial de DJI.

Copyright © 2020 DJI. Todos los derechos reservados.